

## Lineare Algebra und Analytische Geometrie II für die Fachrichtung Informatik

### Übungsblatt 11

Sommersemester 2009

---

#### Aufgabe 1

Im euklidischen Vektorraum  $\mathbb{R}^3$  sei  $\Phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  eine Drehung.

- (a) Zeigen Sie, dass für jedes  $x \in \mathbb{R}^3$  der Vektor  $\Phi(x) - x$  in der Drehebene liegt.  
(b) Für  $\Phi$  gelte:

$$\Phi\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \Phi\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 7 \end{pmatrix}.$$

- (i) Bestimmen Sie die Drehachse von  $\Phi$ .  
(ii) Bestimmen Sie die euklidische Normalform  $\tilde{A}$  von  $\Phi$ .  
(iii) Bestimmen Sie eine Orthonormalbasis, bzgl. der  $\Phi$  durch diese Normalform dargestellt wird.

#### Aufgabe 2

Gegeben ist die reelle Matrix

$$A = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{1}{4}\sqrt{3} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4}\sqrt{3} \\ \frac{1}{4}\sqrt{3} & \frac{3}{4} & \frac{1}{4}\sqrt{3} & \frac{1}{4} \\ -\frac{1}{4} & -\frac{1}{4}\sqrt{3} & \frac{3}{4} & \frac{1}{4}\sqrt{3} \\ -\frac{1}{4}\sqrt{3} & \frac{1}{4} & -\frac{1}{4}\sqrt{3} & \frac{3}{4} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{4 \times 4}.$$

- (a) Zeigen Sie, dass  $A$  orthogonal ist.  
(b) Bestimmen Sie die euklidische Normalform  $\tilde{A}$  von  $A$ .  
(c) Bestimmen Sie eine Matrix  $T \in \mathbf{O}(4)$ , so dass gilt:  $T^T A T = \tilde{A}$ .