

# Mathematik II für die Fachrichtungen Biologie und Chemie

## SS 2006

### Musterlösungen zum 4. Übungsblatt

#### Aufgabe 11. (Basis für Untervektorraum)

Die Vektoren  $q_1, q_2, q_3, q_4$  sind Linearkombinationen der linear unabhängigen Vektoren  $p_1, p_2, p_3, p_4$  mit  $p_1(x) = x$ ,  $p_2(x) = x^2$ ,  $p_3(x) = x^7$ ,  $p_4(x) = x^{11}$ . Ihre Koordinatenvektoren bezüglich dieser Basis sind

$$\hat{q}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \hat{q}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \hat{q}_3 = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \hat{q}_4 = \begin{pmatrix} 4 \\ -7 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Wir suchen nun unter den Vektoren  $q_1, q_2, q_3, q_4$  ein maximales linear unabhängiges Teilsystem. Dazu suchen wir unter den Koordinatenvektoren  $\hat{q}_1, \hat{q}_2, \hat{q}_3, \hat{q}_4$  ein solches System.

Der Ansatz

$$x_1\hat{q}_1 + x_2\hat{q}_2 + x_3\hat{q}_3 + x_4\hat{q}_4 = 0$$

führt auf ein homogenes LGS mit folgender Matrix, die wir mit Hilfe des Gauß-Algorithmus auf Treppennormalform bringen

$$\begin{array}{cccc|cccc|cccc} 1 & 2 & -1 & 1 & 1 & 2 & -1 & 1 & 1 & 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 & 3 & 0 & -5 & 2 & 1 & 0 & 1 & -\frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ -3 & 4 & -1 & 1 & 0 & 10 & -4 & 4 & 0 & 0 & 0 & 6 \\ 4 & -7 & 2 & 1 & 0 & -15 & 6 & -3 & 0 & 0 & 0 & -6 \end{array} \quad \sim \quad \begin{array}{cccc} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -\frac{2}{5} & \frac{1}{5} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}$$

Dies bedeutet:  $\hat{q}_4$  ist Linearkombination der drei Vektoren  $\hat{q}_1, \hat{q}_2, \hat{q}_3$ , denn das inhomogene LGS

$$x_1\hat{q}_1 + x_2\hat{q}_2 + x_3\hat{q}_3 = \hat{q}_4$$

ist (sogar eindeutig) lösbar.

Die Vektoren  $\hat{q}_1, \hat{q}_2, \hat{q}_3$  sind linear unabhängig, denn das LGS

$$x_1\hat{q}_1 + x_2\hat{q}_2 + x_3\hat{q}_3 = 0$$

hat nur die triviale Lösung  $x_1 = x_2 = x_3 = 0$ .

Somit sind  $q_1, q_2, q_3$  linear unabhängig, und  $q_4$  ist Linearkombination dieser Vektoren. Insbesondere ist  $\{q_1, q_2, q_3\}$  ein linear unabhängiges Erzeugendensystem vom  $U$  und damit Basis.

#### Aufgabe 12. (Orthogonalprojektionen)

(a) Wegen  $\left\| \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{25 + 16 + 1} = \sqrt{42}$  bildet  $b = \frac{1}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix}$  eine Basis von  $U$ . Also gilt  $\Phi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $\Phi(x) = \langle x, b \rangle b$  und

$$\Phi\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right) = \frac{1}{\sqrt{42}}(-5 + 8 - 3)b = 0.$$

(b) Wir bestimmen in  $U$  eine ONB:

$$\begin{aligned} b_1 &= \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \\ \tilde{b}_2 &= \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, b_1 \right\rangle b_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{2}{6} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ \|\tilde{b}_2\| &= \frac{2}{3} \sqrt{9 + 1 + 1 + 1} = \frac{2}{3} \sqrt{12} \\ b_2 &= \frac{\tilde{b}_2}{\|\tilde{b}_2\|} = \frac{1}{\sqrt{12}} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Damit ist  $\Phi(x) = \langle x, b_1 \rangle b_1 + \langle x, b_2 \rangle b_2$

$$= \frac{12}{6} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{6}{12} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix}.$$

Für den Abstand  $d(x, U)$  gilt dann

$$d(x, U) = \|\Phi(x) - x\| = \frac{1}{2} \left\| \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 7 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 6 \\ 8 \end{pmatrix} \right\| = \frac{1}{2} \left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{3}.$$