

Differentialgeometrie für die Fachrichtung Geodäsie (WS 2016)

Übungsblatt 6

Aufgabe 1.

Gegeben sei die Kurve

$$x: [1, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto \left(\ln(t), \frac{t}{\sqrt{2}}, -\frac{1}{t\sqrt{2}} \right).$$

- (1) Berechnen Sie die Krümmung und Torsion von x .
- (2) Zeigen Sie, dass x eine Böschungslinie ist, indem Sie für jeden Punkt $x(t)$ mit $t \in [1, \infty)$ den Winkel zwischen der Tangente von x und der Geraden durch $x(t)$ mit Richtungsvektor $(0, 1, 1)$ berechnen.
- (3) Zeigen Sie, dass x durch eine geeignete euklidische Bewegung auf die hyperbolische Schraubenlinie

$$y: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto (r \cosh(t), r \sinh(t), rt)$$

mit geeignetem Radius $r > 0$ abgebildet werden kann und geben Sie diesen Radius an.

Hinweis: Für den letzten Aufgabenteil ist folgende Formel hilfreich:

$$\frac{(t^2 + 1)^2}{t^2} = \frac{(t^2 - 1)^2 + 4t^2}{t^2} = \frac{(t^2 - 1)^2}{t^2} + 4.$$

Aufgabe 2.

Es sei die ebene Kurve

$$x: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad t \mapsto (\cosh(t), 5 \sinh(t))$$

gegeben.

- (1) Bestimmen Sie in jedem Kurvenpunkt $x(t)$ den Tangentialvektor $T(t)$, den positiv orientierten Normaleneinheitsvektor $N^+(t)$ sowie die geodätische Krümmung $\kappa_g(t)$.
- (2) Geben Sie eine implizite Darstellung für die Spur der Kurve x an und berechnen Sie den Gradienten $\text{grad } h$ der entsprechenden Funktion $h: U \rightarrow \mathbb{R}$ für $U \subseteq \mathbb{R}^2$.
- (3) Berechnen Sie die Funktion $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $t \mapsto \langle T(t), \text{grad } h(x(t)) \rangle$.

Aufgabe 3.

Für $c \in \mathbb{R}$ sei eine ebene Kurve durch die Polargleichung

$$r(\varphi) = e^{c\varphi}, \quad \varphi \geq 0$$

gegeben.

(1) Finden Sie die Parametrisierung der gegebenen Kurve in der Form

$$x: [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \varphi \mapsto (x_1(\varphi), x_2(\varphi)).$$

(2) Zeigen Sie, dass für $\varphi \geq 0$ der Winkel $\angle(x(\varphi), x'(\varphi))$ unabhängig von φ ist.

(3) Berechnen Sie die geodätische Krümmung $\kappa_g(\varphi)$ in allen Punkten $x(\varphi)$.