

[2.12] Bemerkung: Differentiation ⁽⁴¹⁾ für stetige
stückweise differenzierbare Funktionen.

Die Regel

$$\mathcal{L}\{f^{(n)}\}(s) = s^n \mathcal{L}\{f\}(s) - s^{n-1}f(0) - s^{n-2}f'(0) - \dots - f^{(n-1)}(0)$$

gilt nicht nur wenn f n -mal stetig differenzierbar ist. Es reicht, wenn f stückweise differenzierbar ist d.h.

Es gibt eine Folge $(t_n)_{n \in \mathbb{N} \cup \{0\}}$ $0 = t_0 < t_1 < \dots < t_n \rightarrow \infty$
so, dass f in $[0, \infty) \setminus \{t_m : m \in \mathbb{N}_0\}$ n -mal
stetig differenzierbar ist und

$\forall j \in \mathbb{N} \cup \{0\}$, für $k = 1, \dots, n$ gilt

- (i) $f^{(k)} : (t_j, t_{j+1}) \rightarrow \mathbb{C}$ ist stetig.
- (ii) Die einseitigen Grenzwerte $f^{(k)}(t_j, +)$, $f^{(k)}(t_j, -)$ existieren.

In Prüfungstermin
levant Fällen
gibt es "n"
nicht.

In diesem Fall gilt

$$\mathcal{L}\{f^{(n)}\}(s) = s^n \mathcal{L}\{f\}(s) - s^{n-1}f(0+) - \dots - f^{(n-1)}(0+)$$



Skizze einer solchen
typischen f .

Eine Tafel mit $f(t)$ und $F(s) = \mathcal{L}\{f\}(s)$

42

$f(t)$	$F(s)$
$e^{at} t^n$	$\frac{n!}{(s-a)^{n+1}} \quad (1)$
$e^{at} \cos \omega t t^n$	$\frac{1}{2} \left(\frac{n!}{(s-a-i\omega)^{n+1}} + \frac{n!}{(s-a+i\omega)^{n+1}} \right)$
$e^{at} \sin \omega t t^n$	$\frac{1}{2i} \left(\frac{n!}{(s-a-i\omega)^{n+1}} - \frac{n!}{(s-a+i\omega)^{n+1}} \right)$
$g * h(t)$	$\mathcal{L}\{g\}(s) \mathcal{L}\{h\}(s)$
$\sigma(t)$	$\frac{1}{s}$
$g^{(n)}(t)$	$s^n \mathcal{L}\{g\}(s) - s^{n-1} g(0) - \dots - s g^{(n-2)}(0) - g^{(n-1)}(0)$
$a g(t) + h(t)$	$a \mathcal{L}\{g\}(s) + \mathcal{L}\{h\}(s)$

$n \in \mathbb{N}$, $a \in \mathbb{C}$, $\omega \in \mathbb{R}$

Herleitung der zweiten Zeile.

$$\mathcal{L}\{e^{at} \cos \omega t t^n\} \quad \underline{\underline{\cos \omega t = \frac{1}{2}(e^{i\omega t} + e^{-i\omega t})}}$$

$$= \frac{1}{2} \mathcal{L}\{e^{(a+i\omega)t} t^n\} + \frac{1}{2} \mathcal{L}\{e^{(a-i\omega)t} t^n\}$$

$$\underline{\underline{(1)}} \quad \frac{1}{2} \left(\frac{n!}{(s-(a+i\omega))^{n+1}} + \frac{n!}{(s-(a-i\omega))^{n+1}} \right)$$

[2.15 Sprungantwort eines Systems.

Das Verhalten eines Systems sei beschrieben durch eine lineare Differentialgleichung mit konstanten Koeffizienten

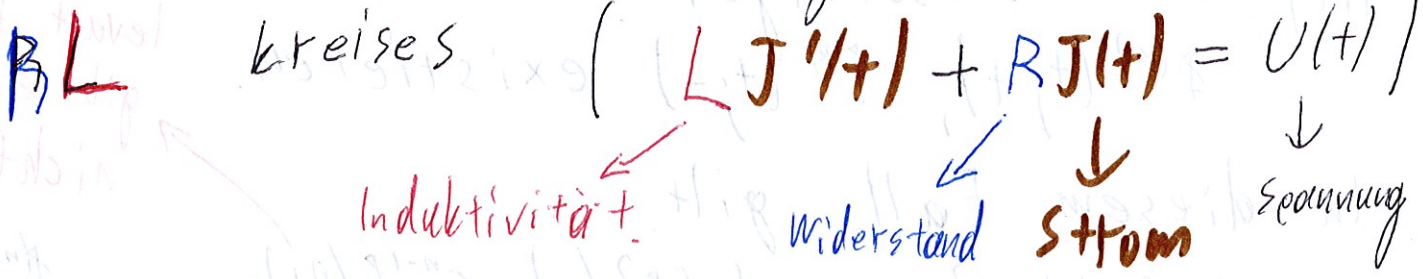
(S) { a_n y^(n)(t) + a_{n-1} y^(n-1)(t) + ... + a_1 y'(t) + a_0 y(t) = f(t), t >= 0
y^(n-1)(0) = y_{n-1}, y^(n-2)(0) = y_{n-2}, ..., y'(0) = y_1, y(0) = y_0

Die Sprungantwort des Systems ist die

Lösung von (S) zur äußeren Anregung f(t) = sigma(t) = { 1, t >= 0; 0, t < 0 mit Anfangswerten

y_{n-1} = y_{n-2} = ... = y_1 = y_0 = 0.

Bsp (i) Mittels Laplace transformation bestimmen Sie die Sprungantwort des



(ii) Ist die Sprungantwort

J(t) = 1/2 - 1/2 e^{-8t}, t >= 0, bestimmen Sie. R, L

Lösung: (i) Die Sprungantwort ist die Lösung von (4)

$$\begin{cases} L J'(t) + R J(t) = \sigma(t) \\ J(0) = 0 \end{cases}$$

Die Laplace-Transformation gibt:

$$L \underbrace{\mathcal{L}\{J'\}(s)} + R \mathcal{L}\{J\}(s) = \frac{1}{s}$$

$$= s \mathcal{L}\{J\}(s) - \underbrace{J(0)}_{L=0}$$

$$\Rightarrow (Ls + R) \mathcal{L}\{J\}(s) = \frac{1}{s}$$

$$\Rightarrow \mathcal{L}\{J\}(s) = \frac{1}{s} \cdot \frac{1}{Ls + R} \quad (1)$$

Jetzt Partialbruchzerlegung.

$$\frac{1}{s} \cdot \frac{1}{Ls + R} = \frac{A}{s} + \frac{B}{Ls + R} \quad (2)$$

mit $s(Ls + R)$

$\xrightarrow{\text{multiplizieren}}$ $1 = A(Ls + R) + Bs$

$$s \rightarrow 0 \Rightarrow A = \frac{1}{R} \quad (3)$$

$$s \rightarrow -\frac{R}{L} \Rightarrow B \left(-\frac{R}{L}\right) = 1 \Rightarrow B = -\frac{L}{R} \quad (4)$$

Aus

(2), (3), (4) Folgt

(15)

$$\frac{1}{s} \frac{1}{Ls+R} = \frac{1}{R} \frac{1}{s} - \frac{L}{R(Ls+R)} \Rightarrow$$

$$\frac{1}{s} \frac{1}{Ls+R} = \frac{1}{R} \left(\frac{1}{s} - \frac{1}{s + \frac{R}{L}} \right) \quad (5).$$

Aus (1), (5) Folgt.

$$\mathcal{L}\{J\}(s) = \frac{1}{R} \left(\frac{1}{s} - \frac{1}{s + \frac{R}{L}} \right)$$

$$\Rightarrow J(t) = \frac{1}{R} \left(\sigma(t) - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

$$\stackrel{t \geq 0}{=} \frac{1}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

$$(iii) \quad h(t) = \frac{1}{2} \left(1 - e^{-\delta t} \right) = \frac{1}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

$$\Rightarrow R = 2 \quad \text{und} \quad \frac{R}{L} = \delta \Rightarrow$$

$$R = 2 \quad \text{und} \quad L = \frac{1}{4}.$$

Die folgenden Formeln wären 46
 auch nützlich: ($f(t)$ und $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\}$)

$F(s)$	$f(t)$
$\frac{1}{(s-a)^n}$	$\frac{e^{at+t-1}}{(n-1)!}$ $a \in \mathbb{C}, n \in \mathbb{N}$
$\frac{s-a}{(s-a)^2 + w^2}$	$e^{at} \cos wt$
$\frac{w}{(s-a)^2 + w^2}$	$e^{at} \sin wt$
$\frac{s^2 - w^2}{(s^2 + w^2)^2}$	$t \cos(wt)$
$\frac{2ws}{(s^2 + w^2)^2}$	$t \sin(wt)$