

**Höhere Mathematik II für die Fachrichtung
 Elektrotechnik und Informationstechnik inklusive
 Komplexe Analysis und Integraltransformationen
 Lösungsvorschläge zum 12. Übungsblatt**

Aufgabe 1

- a) Für $(x, y, z) \in A$ gilt nach Definition der Menge $x \in [1, 2]$ sowie $0 \leq x^2 - y^2$, also $y^2 \leq x^2$, d.h. $|y| \leq |x| = x$ wegen $x > 0$. Mit

$$A_0 := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x \in [1, 2], -x \leq y \leq x\}$$

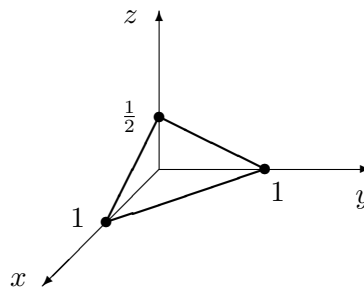
lässt sich A folgendermaßen schreiben

$$A = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in A_0, 0 \leq z \leq x^2 - y^2\}.$$

[In der Notation von Abschnitt 21.2: $B_0 = A_0$, $a = 1$, $b = 2$, $u(x) = -x$, $v(x) = x$, $g(x, y) = 0$, $h(x, y) = x^2 - y^2$.] Da der Integrand $f(x, y, z) = 1$ stetig ist, erhält man nach 21.2

$$\begin{aligned} \text{vol}(A) &= \iiint_A d(x, y, z) = \int_1^2 \int_{-x}^x \int_0^{x^2-y^2} dz dy dx = \int_1^2 \int_{-x}^x (x^2 - y^2) dy dx \\ &= \int_1^2 [x^2 y - \frac{1}{3} y^3]_{y=-x}^x dx = \int_1^2 \frac{4}{3} x^3 dx = [\frac{1}{3} x^4]_{x=1}^2 = \frac{1}{3}(16 - 1) = 5. \end{aligned}$$

- b)



Die Menge B wird von den Koordinatenebenen und von der Ebene durch die drei Punkte $(1, 0, 0)$, $(0, 1, 0)$ und $(0, 0, \frac{1}{2})$ begrenzt (siehe Skizze). Damit ist $(x, y, z) \in B$ äquivalent zu

$$0 \leq x \leq 1, \quad 0 \leq y \leq 1 - x, \quad 0 \leq z \leq \frac{1}{2}(1 - x - y).$$

Bei B handelt es sich also um

$$B = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : (x, y) \in B_0, 0 \leq z \leq \frac{1}{2}(1 - x - y)\},$$

$$\text{wobei } B_0 := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq 1 - x\}.$$

Da $(x, y, z) \mapsto \sin(z)$ auf B stetig ist, ergibt sich für das Integral nach 21.2

$$\begin{aligned} \iiint_B \sin z d(x, y, z) &= \int_0^1 \int_0^{1-x} \int_0^{(1-x-y)/2} \sin z dz dy dx \\ &= \int_0^1 \int_0^{1-x} [-\cos z]_{z=0}^{(1-x-y)/2} dy dx = \int_0^1 \int_0^{1-x} \left(-\cos\left(\frac{1-x-y}{2}\right) + 1\right) dy dx \\ &= \int_0^1 \left[2 \sin\left(\frac{1-x-y}{2}\right) + y\right]_{y=0}^{1-x} dx = \int_0^1 \left(1 - x - 2 \sin\left(\frac{1-x}{2}\right)\right) dx \\ &= \left[x - \frac{1}{2}x^2 - 4 \cos\left(\frac{1-x}{2}\right)\right]_{x=0}^1 = \left(1 - \frac{1}{2} - 4 \cos 0\right) + 4 \cos\left(\frac{1}{2}\right) = -\frac{7}{2} + 4 \cos\left(\frac{1}{2}\right). \end{aligned}$$

Aufgabe 2

a) Seien $a, b, c > 0$. Um

$$\text{vol}(E) := \iiint_E d(x, y, z)$$

für die Menge

$$E = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 + \left(\frac{z}{c}\right)^2 \leq 1 \right\}$$

zu berechnen, führen wir die Substitution $(x, y, z) = (au, bv, cw)$ durch. Die Substitutionsfunktion lautet also $\Phi(u, v, w) = (au, bv, cw)$ und hat die Ableitung

$$\Phi'(u, v, w) = \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & c \end{pmatrix}$$

mit $\det \Phi'(u, v, w) = abc > 0$. Ist $K := \{(u, v, w) \in \mathbb{R}^3 : u^2 + v^2 + w^2 \leq 1\}$ gesetzt, so gilt $\Phi(K) = E$, denn

$$(u, v, w) \in K \iff \left(\frac{au}{a}\right)^2 + \left(\frac{bv}{b}\right)^2 + \left(\frac{cw}{c}\right)^2 \leq 1 \iff (au, bv, cw) = \Phi(u, v, w) \in E.$$

Daher erhalten wir mit Hilfe der Transformationsformel 21.3

$$\iiint_E d(x, y, z) = \iiint_K abc d(u, v, w) = abc \iiint_K d(u, v, w).$$

Nach Beispiel 21.2 (1) (mit $r = 1$) beträgt das Volumen von K : $\frac{4}{3}\pi$, so dass

$$\iiint_E d(x, y, z) = abc \frac{4\pi}{3}$$

folgt. Alternativ liefern Kugelkoordinaten $(u, v, w) = (r \cos \varphi \cos \vartheta, r \sin \varphi \cos \vartheta, r \sin \vartheta)$ mit $r \in [0, 1]$, $\varphi \in [0, 2\pi]$, $\vartheta \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ für $\text{vol}(K)$ ebenfalls

$$\iiint_K d(u, v, w) = \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} r^2 \cos \vartheta d\vartheta d\varphi dr = \int_0^1 \int_0^{2\pi} 2r^2 d\varphi dr = \int_0^1 4\pi r^2 dr = \frac{4\pi}{3}.$$

b) Wir greifen auf Zylinderkoordinaten zurück:

$$x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi, \quad z = z, \quad d(x, y, z) = r d(r, \varphi, z).$$

Für $(x, y, z) \in A$ gilt $0 \leq z \leq 1$, und die zweite A definierende Ungleichung liefert die Bedingung $r^2 \leq (1-z)^2$. Die Menge A ist also charakterisiert durch

$$0 \leq z \leq 1, \quad 0 \leq \varphi \leq 2\pi, \quad 0 \leq r \leq 1 - z.$$

Die Transformationsformel liefert nun

$$\begin{aligned} \iiint_A (x^2 + y^2)^2 e^{2(1-z)^7} d(x, y, z) &= \int_0^1 \int_0^{2\pi} \int_0^{1-z} (r^2)^2 e^{2(1-z)^7} r dr d\varphi dz \\ &= 2\pi \int_0^1 \int_0^{1-z} r^5 e^{2(1-z)^7} dr dz = 2\pi \int_0^1 \left[\frac{1}{6} r^6 \right]_{r=0}^{1-z} e^{2(1-z)^7} dz \\ &= \int_0^1 \frac{1}{3} \pi (1-z)^6 e^{2(1-z)^7} dz = \left[-\frac{\pi e^{2(1-z)^7}}{42} \right]_{z=0}^1 = \frac{\pi(e^2 - 1)}{42}. \end{aligned}$$

c) Sei $0 < r < R$. Zur Berechnung von

$$\iint_B \frac{y}{x} d(x, y), \quad B = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \|(x, y)\| \in [r, R], |y| \leq x\}$$

föhren wir Polarkoordinaten ein:

$$x = \varrho \cos \varphi, \quad y = \varrho \sin \varphi \quad \text{mit } \varrho \in [r, R], \varphi \in^{(*)} \left[-\frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{4}\right].$$

(Hierbei ergibt sich $(*)$ durch die Bedingung $|y| \leq x$. Würde man $\varphi \in [0, 2\pi]$ fordern, so müsste man $\varphi \in [0, \frac{\pi}{4}] \cup [\frac{7}{4}\pi, 2\pi]$ wählen und B in $B_1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \|(x, y)\| \in [r, R], 0 \leq y \leq x\}$ und $B_2 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : \|(x, y)\| \in [r, R], -x \leq y \leq 0\}$ zerlegen. Dann ist $\iint_B \frac{y}{x} d(x, y) = \iint_{B_1} \frac{y}{x} d(x, y) + \iint_{B_2} \frac{y}{x} d(x, y)$.) Wir erhalten

$$\iint_B \frac{y}{x} d(x, y) = \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} \int_r^R \frac{\sin \varphi}{\cos \varphi} \varrho d\varrho d\varphi = \frac{1}{2}(R^2 - r^2) \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} \tan \varphi d\varphi = 0.$$

Das letzte Gleichheitszeichen ergibt sich, weil der Tangens eine ungerade Funktion ist und über ein zu 0 symmetrisches Intervall integriert wird.

Aufgabe 3

Eine Parametrisierung des Kegelmantels \mathcal{F} ist gegeben durch

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ r \end{pmatrix} =: \vec{g}(r, \varphi) \quad \text{mit } (r, \varphi) \in [0, 1] \times [0, 2\pi].$$

Mit

$$\|\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)\| = \left\| \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ 1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -r \sin \varphi \\ r \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} -r \cos \varphi \\ -r \sin \varphi \\ r \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{2} r$$

und

$$\|\vec{g}(r, \varphi) - \vec{a}\| = \left\| \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ r \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \left\| \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ r - 1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{2r^2 - 2r + 1}$$

erhält man

$$\begin{aligned} U(\vec{a}) &= \varrho \iint_{\mathcal{F}} \frac{1}{\|\vec{x} - \vec{a}\|} d\sigma = \varrho \iint_{[0,1] \times [0,2\pi]} \frac{1}{\|\vec{g}(r, \varphi) - \vec{a}\|} \|\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)\| d(r, \varphi) \\ &= \varrho \int_0^1 \int_0^{2\pi} \frac{1}{\sqrt{2r^2 - 2r + 1}} \sqrt{2} r d\varphi dr = 2\sqrt{2} \pi \varrho \int_0^1 \frac{r}{\sqrt{2r^2 - 2r + 1}} dr \stackrel{\text{Hinweis}}{=} -2\pi \varrho \ln(\sqrt{2} - 1). \end{aligned}$$

Aufgabe 4

\vec{N} sei stets die Einheitsnormale auf ∂K , die ins Äußere von K gerichtet ist. Für den Fluß des Vektorfeldes \vec{f} durch die Oberfläche ∂K des Kegels K nach außen gilt

$$\iint_{\partial K} \vec{f} \cdot \vec{N} d\sigma.$$

Die Oberfläche ∂K besteht aus dem Kegelmantel und dem Grundkreis. Wir parametrisieren zunächst den Kegelmantel

$$M := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z = 2 - \sqrt{x^2 + y^2}, z \geq 0\}$$

durch

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ 2 - r \end{pmatrix} =: \vec{g}(r, \varphi) \quad \text{mit } (r, \varphi) \in [0, 2] \times [0, 2\pi].$$

Dann ist

$$\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi) = \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ -1 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -r \sin \varphi \\ r \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ r \end{pmatrix}.$$

Dieser Vektor zeigt nach außen. Weiter gilt

$$\begin{aligned} \vec{f}(\vec{g}(r, \varphi)) \cdot (\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)) &= \begin{pmatrix} 2 - r \\ r \sin \varphi \\ 3 - r \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ r \end{pmatrix} = (2 - r)r \cos \varphi + r^2 \sin^2 \varphi + (3 - r)r \\ &= (2r - r^2) \cos \varphi + r^2 \sin^2 \varphi + (3r - r^2). \end{aligned}$$

Für den Fluß von \vec{f} durch die Mantelfläche M nach außen erhält man

$$\begin{aligned} \iint_M \vec{f} \cdot \vec{N} \, d\sigma &= \iint_{[0,2] \times [0,2\pi]} \vec{f}(\vec{g}(r, \varphi)) \cdot \frac{\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)}{\|\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)\|} \|\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)\| \, d(r, \varphi) \\ &= \iint_{[0,2] \times [0,2\pi]} \vec{f}(\vec{g}(r, \varphi)) \cdot (\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)) \, d(r, \varphi) \\ &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} ((2r - r^2) \cos \varphi + r^2 \sin^2 \varphi + (3r - r^2)) \, d\varphi \, dr \\ &= \int_0^2 (\pi r^2 + (3r - r^2)2\pi) \, dr = \left[\pi \frac{r^3}{3} + \left(\frac{3}{2} r^2 - \frac{r^3}{3} \right) 2\pi \right]_0^2 = \frac{28}{3} \pi. \end{aligned}$$

Eine Parametrisierung des Grundkreises

$$G := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \leq 4, z = 0\}$$

ist gegeben durch

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix} =: \vec{g}(r, \varphi) \quad \text{mit } (r, \varphi) \in [0, 2] \times [0, 2\pi].$$

Dann ist

$$\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi) = \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -r \sin \varphi \\ r \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ r \end{pmatrix}.$$

Dieser Vektor zeigt nach innen. Wegen

$$\vec{f}(\vec{g}(r, \varphi)) \cdot (-\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)) = \begin{pmatrix} 0 \\ r \sin \varphi \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -r \end{pmatrix} = -r$$

ergibt sich für den Fluß von \vec{f} durch die Grundfläche G nach außen

$$\begin{aligned} \iint_G \vec{f} \cdot \vec{N} \, d\sigma &= \iint_{[0,2] \times [0,2\pi]} \vec{f}(\vec{g}(r, \varphi)) \cdot (-\partial_r \vec{g}(r, \varphi) \times \partial_\varphi \vec{g}(r, \varphi)) \, d(r, \varphi) \\ &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} -r \, d\varphi \, dr = - \int_0^2 2\pi r \, dr = -4\pi. \end{aligned}$$

Der Fluß von \vec{f} durch die gesamte Oberfläche ∂K des Kegels K nach außen beträgt somit

$$\iint_{\partial K} \vec{f} \cdot \vec{N} \, do = \iint_M \vec{f} \cdot \vec{N} \, do + \iint_G \vec{f} \cdot \vec{N} \, do = \frac{28}{3} \pi - 4\pi = \frac{16}{3} \pi.$$

Bemerkung: Alternativ kann man $\iint_{\partial K} \vec{f} \cdot \vec{N} \, do$ auch mit dem Divergenzsatze im \mathbb{R}^3 (Diesen nennt man auch den *Gaußschen Integralsatz*.) berechnen:

$$\iint_{\partial K} \vec{f} \cdot \vec{N} \, do = \iiint_K \nabla \cdot \vec{f} \, d\tau = \iiint_K 2 \, d(x, y, z),$$

wobei wir hier $d\tau$ für $d(x, y, z)$ geschrieben haben. Mit Zylinderkoordinaten

$$x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi, \quad z = z$$

lässt sich K charakterisieren durch

$$r \in [0, 2], \quad \varphi \in [0, 2\pi], \quad z \in [0, 2 - r],$$

so dass folgt

$$\begin{aligned} \iint_{\partial K} \vec{f} \cdot \vec{N} \, do &= 2 \iiint_K d(x, y, z) = 2 \int_0^2 \int_0^{2-r} \int_0^{2\pi} r \, d\varphi \, dz \, dr \\ &= 4\pi \int_0^2 \int_0^{2-r} r \, dz \, dr = 4\pi \int_0^2 (2r - r^2) \, dr = 4\pi \left[r^2 - \frac{1}{3} r^3 \right]_0^2 = \frac{16}{3} \pi. \end{aligned}$$