

3. Beschreibung von \mathcal{L}_0

Satz 4: Eine Basis des Vektorraumes \mathcal{L}_0 ist gegeben durch $y_{e_1} \in A(0; 1, 0)$ und $y_{e_2} \in A(0; 0, 1)$.

(Eine Basis von \mathcal{L}_0 heißt auch Fundamentalsystem von L)

Bemerkung: Die Lösung des Problems $A(0; \alpha, \beta)$ ist $y = \alpha y_{e_1} + \beta y_{e_2}$.

4. Zur Lösung von $A(p; \alpha, \beta)$

\mathcal{L}_0 bezieht sich auf L (11, 25.4, 1 / S. 29).

Satz 5: Es sei $u \in \mathcal{L}_0$, $u \neq 0$. Es gilt:

ist v die allgemeine Lösung von

$$(1) \quad v''(x) + v'(x) \left(2 \frac{u'(x)}{u(x)} + p(x) \right) = \frac{f(x)}{u(x)},$$

so ist $y := uv$ die allgemeine Lösung von $Ly = f$.

Mit $m(x) = \frac{u^2(x)}{u^2(x_0)} \exp\left(\int_{x_0}^x p(t) dt\right)$, dem integrierenden

Faktor von (1), erhält man

$$(2) \quad \left\{ \begin{aligned} y(x) &= v(x_0) u(x) && (= : y_1) \\ &+ v'(x_0) u(x) \int_{x_0}^x \frac{ds}{m(s)} && (= : y_2) \\ &+ u(x) \int_{x_0}^x \left[\int_{x_0}^s \frac{f(t)}{u(t)} m(t) dt \right] \frac{ds}{m(s)} && (= : y_3) \end{aligned} \right.$$

Es gelten: $\left. \begin{array}{l} y_1 \in A(0; v(x_0), u(x_0)), v(x_0), u'(x_0) \\ y_2 \in A(0; 0, \quad, v'(x_0), u(x_0)) \\ y_3 \in A(f; 0, 0) \end{array} \right\} y_1 + y_2 \in \mathcal{L}_0$
 (nachprüfen!)

Konstruktion von $y_1 \in A(0; 1, 0)$ durch Wahl von

$$v(x_0) = \frac{1}{u(x_0)} \quad \text{und} \quad v'(x_0) = -\frac{u'(x_0)}{u^2(x_0)}$$

in y_1, y_2 . Es ist dann $y_{h_1} = y_1 + y_2$. (3)

Wählt man $v(x_0) = 0$ und $v'(x_0) = \frac{1}{u(x_0)}$ und bildet
 hiermit $y_1 + y_2$, so ergibt das $y_{h_2} \in A(0; 0, 1)$ (4)

Insgesamt ist jetzt die Lösung y von $A(f; \alpha, \beta)$
 in der Form $y = \alpha y_{h_1} + \beta y_{h_2} + y_3$ angebar.

Ausführlich hergeleitet lauten y_{h_1}, y_{h_2} :

$$y_{h_1}(x) = \frac{u(x)}{u(x_0)} - \frac{u'(x_0)}{u^2(x_0)} u(x) \int_{x_0}^x \frac{dt}{u(t)}$$

$$y_{h_2}(x) = \frac{u(x)}{u(x_0)} \int_{x_0}^x \frac{dt}{u(t)}$$

Die Lösung des Problems $A(f; \alpha, \beta)$ ist also dann
 gelungen, wenn man eine nichttriviale Lösung
 u der homogenen Gleichung $Ly = 0$ gefunden
 hat.

Einblub. Ergänzung.

Die Funktion $W: C^1(I) \times C^1(I) \rightarrow C(I)$, die durch

$$W(u, v)(x) := \det \begin{pmatrix} u(x) & v(x) \\ u'(x) & v'(x) \end{pmatrix}, \quad x \in I,$$

definiert ist, heißt Wronski-Determinante der Funktionen u und v .

- 1) Versuchen Sie, die folgenden Aussagen zu beweisen
(nicht schwierig):

\mathcal{L}_0 sei der Lösungsraum von $Ly = y'' + p(x)y' + q(x)y = 0, x \in I$.

Es seien $u, v \in \mathcal{L}_0$ gegeben.

Dann gelten:

$$\begin{aligned} u, v \text{ sind l.u. auf } I &\iff W(u, v)(x) \neq 0 \quad \forall x \in I \\ &\iff W(u, v)(x_0) \neq 0 \quad \text{für ein } x_0 \in I \end{aligned}$$

- 2) Es sei $I = [-1, +1]$. Berechnen Sie für u, v mit

$$u(x) = \begin{cases} x^2, & -1 \leq x \leq 0 \\ 0, & 0 \leq x \leq 1 \end{cases}, \quad v(x) = \begin{cases} 0, & -1 \leq x \leq 0 \\ x^2, & 0 \leq x \leq 1 \end{cases}$$

$W(u, v)(x)$ für $x \in [-1, +1]$. Sind u, v auf I l.a. oder l.u.? Vergleichen Sie mit den Aussagen unter 1) und erklären Sie.