

Bachelor-Modulprüfung

Höhere Mathematik II für die Fachrichtung Elektrotechnik und Informationstechnik

Aufgabe 1 (4 + 2 + 4 = 10 Punkte)

- a) Bestimmen Sie für die Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -2 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

alle Eigenwerte sowie die dazugehörigen Eigenräume.

- b) Gegeben sei $B \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ mit $\det B = 1$ und $\text{Spur } B = 1$. Berechnen Sie die Eigenwerte von B . Ist B diagonalisierbar? Begründen Sie Ihre Antwort.
- c) Im Vektorraum $C^0(\mathbb{R})$ der auf \mathbb{R} stetigen Funktionen seien die Funktionen $b_1, b_2, b_3 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben durch

$$b_1(x) = 1, \quad b_2(x) = \cos x, \quad b_3(x) = \cos^2(x) \quad (x \in \mathbb{R}).$$

Es sei $U := \text{lin}\{b_1, b_2, b_3\}$. Ist b_1, b_2, b_3 eine Basis von U ? Wird durch $\phi(b_j) = b_{4-j}$, $j = 1, 2, 3$, eine lineare Abbildung $\phi : U \rightarrow U$ definiert? Begründen Sie Ihre Antwort jeweils.

Zeigen Sie $v \in U$ für die Funktion $v : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto v(x) = \cos(2x)$, und berechnen Sie $\phi(v)$.

Lösungsvorschlag

- a) Das charakteristische Polynom der Matrix A ist gegeben durch

$$p(\lambda) = \det(A - \lambda I) = -\lambda(\lambda - 3)(\lambda - 1).$$

Also hat A die drei Eigenwerte 0, 3, 1 jeweils mit algebraischer Vielfachheit 1. Auch die geometrische Vielfachheit ist also jeweils 1. Man berechnet für die Eigenräume:

$$E_A(0) = \text{Kern } A - 0 \cdot I = \text{Kern} \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -2 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \text{lin} \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\},$$

$$E_A(1) = \text{Kern } A - 1 \cdot I = \text{Kern} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -1 \\ -2 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \text{lin} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\},$$

$$E_A(3) = \text{Kern } A - 3 \cdot I = \text{Kern} \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -2 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} = \text{lin} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}.$$

- b) Die Eigenwerte von B seien mit $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{C}$ bezeichnet. Da die Determinante das Produkt der Eigenwerte und die Spur die Summe der Eigenwerte ist, erhalten wir $\lambda_1 \lambda_2 = 1$ und $\lambda_1 + \lambda_2 = 1$. Somit ist $\lambda_2 = 1/\lambda_1$ und durch Einsetzen ergibt sich $\lambda_1 + 1/\lambda_1 = 1$ bzw. $\lambda_1^2 - \lambda_1 + 1 = 0$ mit Lösung

$$\lambda_1 = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} - 1} = \frac{1 \pm \sqrt{3}i}{2}.$$

Wegen $\frac{1-\sqrt{3}i}{2} \cdot \frac{1+\sqrt{3}i}{2} = 1$ gilt somit

$$\{\lambda_1, \lambda_2\} = \left\{ \frac{1 + \sqrt{3}i}{2}, \frac{1 - \sqrt{3}i}{2} \right\},$$

und beide Eigenwerte sind verschieden. Damit ist die geometrische Vielfachheit jeweils 1 und die Matrix B ist diagonalisierbar.

- c) Die Funktionen b_1, b_2, b_3 bilden eine Basis von U , denn sie sind linear unabhängig: Sind $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ mit $\alpha b_1 + \beta b_2 + \gamma b_3 = 0$, so gilt für jedes $x \in \mathbb{R}$:

$$\alpha + \beta \cos x + \gamma \cos^2(x) = \alpha b_1(x) + \beta b_2(x) + \gamma b_3(x) = 0.$$

Mit $x = \pi/2$ erhält man $\alpha = 0$, mit $x = 0$ erhält man $\beta + \gamma = 0$, und mit $x = \pi$ erhält man $-\beta + \gamma = 0$, so dass insgesamt $\alpha = \beta = \gamma = 0$ folgt.

Durch $\phi(b_j) := b_{4-j}$ wird eine genau eine lineare Abbildung $\phi : U \rightarrow U$ definiert, da b_1, b_2, b_3 eine Basis von U ist.

Für jedes $x \in \mathbb{R}$ ist

$$v(x) = \cos(2x) = \cos^2(x) - \sin^2(x) = 2 \cos^2(x) - 1 = 2b_3(x) - b_1(x).$$

Es gilt also $v = 2b_3 - b_1 \in U$ und

$$\phi(v) = 2\phi(b_3) - \phi(b_1) = 2b_1 - b_3, \quad \phi(v)(x) = 2 - \cos^2(x), \quad (x \in \mathbb{R}).$$

Aufgabe 2 (5 + 5 = 10 Punkte)

- a) Sei $D := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x, y \in [0, 1], x + y \in (0, 1]\}$ und sei $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ gegeben durch

$$f(x, y) = \frac{x}{1-x} + \frac{y}{1-y} + \frac{1-x-y}{x+y}, \quad (x, y) \in D.$$

Bestimmen Sie alle lokalen Extremstellen von f im Inneren von D und die Funktionswerte von f in diesen Stellen.

Untersuchen Sie anschließend, ob f auf ganz D ein Minimum annimmt, und bestimmen Sie dieses Minimum gegebenenfalls.

- b) Sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ eine dreimal stetig differenzierbare Funktion. Berechnen Sie den Limes

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, h) + f(h, -h) + f(-h, h) + f(-h, -h) - 4f(0, 0)}{h^2}.$$

Lösungsvorschlag

- a) Das Innere von D ist das offene Dreieck in der (x, y) -Ebene mit den Eckpunkten $(0, 0)$, $(1, 0)$ und $(0, 1)$. Für alle $(x, y) \in D$ gilt

$$f(x, y) = \frac{1}{1-x} + \frac{1}{1-y} + \frac{1}{x+y} - 3.$$

Für Punkte (x, y) im Inneren von D ist der Gradient von f gegeben durch

$$f_x(x, y) = \frac{1}{(1-x)^2} - \frac{1}{(x+y)^2}, \quad f_y(x, y) = \frac{1}{(1-y)^2} - \frac{1}{(x+y)^2}.$$

Somit haben wir $f_x = 0 = f_y$ genau dann, wenn

$$\frac{1}{(1-x)^2} = \frac{1}{(x+y)^2} = \frac{1}{(1-y)^2},$$

also genau dann, wenn $1-x = x+y = 1-y$, dh genau dann, wenn $x = y = 1/3$. Es gilt $f(1/3, 1/3) = 3/2$. Für die zweiten Ableitungen gilt:

$$f_{xx} = \frac{2}{(1-x)^3} + \frac{2}{(x+y)^3}, \quad f_{xy} = \frac{2}{(x+y)^3}, \quad f_{yy} = \frac{2}{(1-y)^3} + \frac{2}{(x+y)^3}.$$

Somit ist die Hesse-Matrix im Punkt $(1/3, 1/3)$ gegeben durch $\begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$. Da sowohl Determinante als auch Spur dieser Matrix positiv sind, ist sie positiv definit. Also hat f an der Stelle $(1/3, 1/3)$ ein lokales Minimum.

Wir untersuchen f auf den drei Randstrecken von D . Es ist

$$f(0, y) = \frac{y}{1-y} + \frac{1-y}{y} \geq 2, \quad f(x, 0) = f(x, 1-x) = \frac{x}{1-x} + \frac{1-x}{x} \geq 2,$$

denn $a + a^{-1} - 2 = a^{-1}(a^2 - 2a + 1) = a^{-1}(a-1)^2 \geq 0$ für $a > 0$. Außerdem gilt $f(x, y) \rightarrow \infty$ für $(x, y) \rightarrow (0, 0)$, $(x, y) \rightarrow (1, 0)$ und $(x, y) \rightarrow (0, 1)$.

Folglich besitzt f auf D ein Minimum und dieses Minimum hat den Wert $f(1/3, 1/3) = 3/2$.

- b) Seien $\sigma, \tau \in \{-1, 1\}$ und $h \neq 0$. Nach dem Satz von Taylor gibt es ein $\vec{\xi} = \vec{\xi}(h, \sigma, \tau)$ auf der Verbindungsstrecke von $(0, 0)$ und $(\sigma h, \tau h)$ so, dass

$$f(\sigma h, \tau h) = f(0, 0) + \nabla f(0, 0) \cdot \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \left(H_f(\vec{\xi}) \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix}.$$

Bezeichnet man den Ausdruck im gesuchten Limes mit $A(h)$, so hat man also

$$A(h) = \frac{1}{h^2} \left(\nabla f(0, 0) \cdot \underbrace{\sum_{\sigma, \tau \in \{-1, 1\}} \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix}}_{=\vec{0}} + \frac{1}{2} \sum_{\sigma, \tau \in \{-1, 1\}} \left(H_f(\vec{\xi}(h, \sigma, \tau)) \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix} \right).$$

Nun gilt

$$\begin{aligned} \frac{1}{h^2} \left(H_f(\vec{\xi}) \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix} \right) \cdot \begin{pmatrix} \sigma h \\ \tau h \end{pmatrix} &= \frac{1}{h^2} \left(\sigma^2 h^2 f_{xx}(\vec{\xi}) + 2\sigma\tau h^2 f_{xy}(\vec{\xi}) + \tau^2 h^2 f_{yy}(\vec{\xi}) \right) \\ &= (\Delta f)(\vec{\xi}) + 2\sigma\tau f_{xy}(\vec{\xi}) \longrightarrow \Delta f(0,0) + 2\sigma\tau f_{xy}(0,0) \end{aligned}$$

für $h \rightarrow 0$. Also ist der gesuchte Limes

$$\lim_{h \rightarrow 0} A(h) = 2(\Delta f)(0,0) + f_{xy}(0,0) \underbrace{\sum_{\sigma, \tau \in \{-1,1\}} \sigma\tau}_{=0} = 2(\Delta f)(0,0).$$

Aufgabe 3 (3 + 3 + 4 = 10 Punkte)

a) Gegeben sei das Vektorfeld

$$\vec{v} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \vec{v}(x, y, z) = \begin{pmatrix} 1 + x + yz \\ 1 + y + xz \\ 1 + z + xy \end{pmatrix},$$

und die Kurve $\gamma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\gamma(t) = \begin{pmatrix} t \\ \sin(\pi t^2) \\ \frac{t}{2-t} \end{pmatrix}$. Berechnen Sie das Integral

$$\int_{\gamma} \vec{v} \cdot d\vec{s}.$$

b) Sei $G := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 \geq 1, z \geq 0, x^2 + y^2 + z^2 \leq 4\}$. Berechnen Sie das Volumen von G .

c) Sei G wie in (b) und das Vektorfeld $\vec{w} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ gegeben durch $\vec{w}(x, y, z) = \begin{pmatrix} y^2 \\ x^2 \\ z^2 \end{pmatrix}$.

Mit \mathcal{F} sei die Oberfläche ∂G von G bezeichnet, wobei der Normalenvektor \vec{N} nach außen orientiert sei. Berechnen Sie das Integral

$$\iint_{\mathcal{F}} \vec{w} \cdot \vec{N} \, d\sigma.$$

Lösungsvorschlag

a) Das Vektorfeld $\vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$ ist beliebig oft auf \mathbb{R}^3 differenzierbar und es gilt:

$$(v_1)_y = z = (v_2)_x, \quad (v_1)_z = y = (v_3)_x, \quad (v_2)_z = x = (v_3)_y.$$

Da \mathbb{R}^3 einfach zusammenhängend ist, ist \vec{v} ein Potentialfeld. Ein Potential $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ zu \vec{v} ist gegeben durch

$$F(x, y, z) = x + x^2/2 + xyz + y + y^2/2 + z + z^2/2, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

Für das Integral erhält man also

$$\int_{\gamma} \vec{v} \cdot d\vec{s} = F(\gamma(1)) - F(\gamma(0)) = F(1, 0, 1) - F(0, 0, 0) = 3.$$

- b) G ist eine Halbkugel mit Radius 2 um $\vec{0}$, aus welcher der Zylinder $\{(x, y, z) : x^2 + y^2 < 1\}$ "ausgebohrt" ist. Wir verwenden Zylinderkoordinaten $x = r \cos \phi$, $y = r \sin \phi$, $z = z$. Das Volumen von G ist dann

$$\begin{aligned} \iiint_G 1 \, d\tau &= \iint_{\{1 \leq x^2 + y^2 \leq 4\}} \int_0^{\sqrt{4 - (x^2 + y^2)}} 1 \, dz \, dy \, dx \\ &= \int_0^{2\pi} \int_1^2 \sqrt{4 - r^2} r \, dr \, d\phi = 2\pi \left[-\frac{1}{3}(4 - r^2)^{3/2} \right]_{r=1}^{r=2} = 2\pi\sqrt{3}. \end{aligned}$$

- c) Wir verwenden den Divergenzsatz

$$\iint_{\mathcal{F}} \vec{w} \cdot \vec{N} \, do = \iiint_G \operatorname{div} \vec{w} \, d\tau.$$

Dabei gilt

$$\operatorname{div} \vec{w}(x, y, z) = 2z, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

Wir erhalten somit wieder mit Zylinderkoordinaten

$$\begin{aligned} \iint_{\mathcal{F}} \vec{w} \cdot \vec{N} \, do &= \iiint_G z \, d\tau = \int_0^{2\pi} \int_1^2 \int_0^{\sqrt{4 - r^2}} 2z \, dz \, r \, dr \, d\phi = 2\pi \int_1^2 (4 - r^2)r \, dr \\ &= 2\pi \left[-\frac{1}{4}(4 - r^2)^2 \right]_{r=1}^{r=2} = \frac{9}{2}\pi. \end{aligned}$$