

Rand- und Eigenwertprobleme Lösungsvorschläge zum 12. Übungsblatt

Aufgabe 40

a) Sei $u \in H_0^1(\Omega_1)$. Betrachte die Funktion $\tilde{u} = \begin{cases} u & \text{in } \Omega_1 \\ 0 & \text{in } \Omega_2 \setminus \Omega_1. \end{cases}$

Beh: $\tilde{u} \in H_0^1(\Omega_2)$.

Bew: $\tilde{u} \in L^2(\Omega_2)$ ist klar. Wir zeigen: $v_j = \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x_j} & \text{in } \Omega_1 \\ 0 & \text{in } \Omega_2 \setminus \Omega_1 \end{cases}$ ist die schwache Ableitung von \tilde{u} nach x_j ($j = 1, \dots, n$). Sei $\phi \in C_0^\infty(\Omega_2)$. Dann gilt (beachte: Es ex. Folge $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \subseteq C_0^\infty(\Omega_1)$ mit $\|u_n - u\|_{1,2} \rightarrow 0$)

$$\begin{aligned} \int_{\Omega_2} \tilde{u} \frac{\partial \phi}{\partial x_j} dx &= \int_{\Omega_1} u \frac{\partial \phi}{\partial x_j} dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega_1} u_n \frac{\partial \phi}{\partial x_j} dx \\ &= - \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega_1} \frac{\partial u_n}{\partial x_j} \phi dx = - \int_{\Omega_1} \frac{\partial u}{\partial x_j} \phi dx = - \int_{\Omega_2} v_j \phi dx \end{aligned}$$

Da $v_j \in L^2(\Omega_2)$ für alle $j \in \{1, \dots, n\}$, folgt $\tilde{u} \in H_0^1(\Omega_2)$. □

Wir können somit jede Funktion $u \in H_0^1(\Omega_1)$ als Funktion in $H_0^1(\Omega_2)$ auffassen (indem wir sie durch 0 in $\Omega_2 \setminus \Omega_1$ forsetzen), und haben in diesem Sinne $H_0^1(\Omega_1) \subset H_0^1(\Omega_2)$. Mit dem Min-Max-Prinzip von Poincare gilt nun für alle $i \in \mathbb{N}$:

$$\begin{aligned} \lambda_i(\Omega_1) &= \min_{\substack{U \subseteq H_0^1(\Omega_1) \\ \dim U = i}} \max_{u \in U \setminus \{0\}} \frac{\int_{\Omega_1} |\nabla u|^2 dx}{\int_{\Omega_1} u^2 dx} \\ &\stackrel{u \text{ durch } 0 \text{ forsts.}}{=} \min_{\substack{U \subseteq H_0^1(\Omega_1) \\ \dim U = i}} \max_{u \in U \setminus \{0\}} \frac{\int_{\Omega_2} |\nabla u|^2 dx}{\int_{\Omega_2} u^2 dx} \\ &\stackrel{H_0^1(\Omega_1) \subset H_0^1(\Omega_2)}{\geq} \min_{\substack{U \subseteq H_0^1(\Omega_2) \\ \dim U = i}} \max_{u \in U \setminus \{0\}} \frac{\int_{\Omega_2} |\nabla u|^2 dx}{\int_{\Omega_2} u^2 dx} = \lambda_i(\Omega_2) \end{aligned}$$

b) Das kleinste achsenparallele Rechteck, dass E enthält, ist gegeben durch $\Omega_2 = (-a, a) \times (-b, b)$. Für die Eigenwerte gilt:

$$\lambda_1(\Omega_2) = \frac{\pi^2}{4} \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2} \right).$$

Der Rand von E lässt sich parametrisieren durch: $\partial E = \{(a \cos \varphi, b \sin \varphi), \varphi \in [0, 2\pi]\}$. Die größten in E enthaltenen (achsenparallelen) Rechtecke sind somit gegeben durch $\Omega_1(\varphi) = (-a \cos \varphi, a \cos \varphi) \times (-b \sin \varphi, b \sin \varphi)$ für ein $\varphi \in (0, \frac{\pi}{2})$, und es gilt:

$$\lambda_1(\Omega_1(\varphi)) = \frac{\pi^2}{4} \left(\frac{1}{a^2 \cos^2 \varphi} + \frac{1}{b^2 \sin^2 \varphi} \right).$$

$\lambda_1(\Omega_1(\varphi))$ wird minimal für $\frac{d}{d\varphi}\lambda_1(\Omega_1(\varphi)) = 0 \iff \varphi = \arctan\left(\sqrt{\frac{a}{b}}\right)$. Einsetzen ergibt (hierbei ist $\cos(\arctan(x)) = \frac{1}{\sqrt{1+x^2}}$ und $\sin(\arctan(x)) = \frac{x}{\sqrt{1+x^2}}$ hilfreich):

$$\lambda_1\left(\Omega_1\left(\arctan\left(\sqrt{\frac{a}{b}}\right)\right)\right) = \frac{\pi^2}{4} \left(\frac{1}{a} + \frac{1}{b}\right)^2.$$

Wir erhalten somit:

$$\lambda_1(E) \in \left[\frac{\pi^2}{4} \left(\frac{1}{a^2} + \frac{1}{b^2}\right), \frac{\pi^2}{4} \left(\frac{1}{a} + \frac{1}{b}\right)^2 \right].$$

Aufgabe 41

a) Für $u \in H_0^1(\Omega)$, $c, \tilde{c} \in L^\infty(\Omega)$ gilt:

$$\frac{\int_{\Omega} |\nabla u|^2 + cu^2 dx}{\int_{\Omega} u^2 dx} = \frac{\int_{\Omega} |\nabla u|^2 + \tilde{c}u^2 dx + \int_{\Omega} (c - \tilde{c})u^2 dx}{\int_{\Omega} u^2 dx} \leq \frac{\int_{\Omega} |\nabla u|^2 + \tilde{c}u^2 dx}{\int_{\Omega} u^2 dx} + \|c - \tilde{c}\|_{\infty}$$

Mit dem Min-Max-Prinzip folgt:

$$\lambda_i(c) \leq \lambda_i(\tilde{c}) + \|c - \tilde{c}\|_{\infty}.$$

Vertauschen der Rollen von c und \tilde{c} liefert analog

$$\lambda_i(\tilde{c}) \leq \lambda_i(c) + \|c - \tilde{c}\|_{\infty},$$

und somit

$$|\lambda_i(c) - \lambda_i(\tilde{c})| \leq \|c - \tilde{c}\|_{\infty}.$$

b) Sei $w \in L^\infty(\Omega)$, $u \in H_0^1(\Omega)$. Dann gilt:

$$\int_{\Omega} wu^2 dx = \int_{\Omega} \tilde{w}u^2 dx + \int_{\Omega} w \left(1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right) u^2 dx \geq \int_{\Omega} \tilde{w}u^2 dx - \left\|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right\|_{\infty} \int_{\Omega} wu^2 dx$$

und es folgt

$$\int_{\Omega} wu^2 dx \geq \frac{1}{1 + \left\|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right\|_{\infty}} \int_{\Omega} \tilde{w}u^2 dx.$$

Also:

$$\frac{\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx}{\int_{\Omega} wu^2 dx} \leq \left(1 + \left\|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right\|_{\infty}\right) \frac{\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx}{\int_{\Omega} \tilde{w}u^2 dx}$$

was mit dem Min-Max-Prinzip die Ungleichung

$$\lambda_i(w) \leq \left(1 + \left\|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right\|_{\infty}\right) \lambda_i(\tilde{w}) \iff \lambda_i(w) - \lambda_i(\tilde{w}) \leq \left\|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right\|_{\infty} \lambda_i(\tilde{w})$$

impliziert.

Analog erhalten wir:

$$\int_{\Omega} wu^2 dx = \int_{\Omega} \tilde{w}u^2 dx + \int_{\Omega} w \left(1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right) u^2 dx \leq \int_{\Omega} \tilde{w}u^2 dx + \left\|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\right\|_{\infty} \int_{\Omega} wu^2 dx$$

und folglich (beachte: $\|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\|_\infty < 1$)

$$\int_{\Omega} w u^2 dx \leq \frac{1}{1 - \|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\|_\infty} \int_{\Omega} \tilde{w} u^2 dx.$$

Dies liefert

$$\frac{\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx}{\int_{\Omega} w u^2 dx} \geq \left(1 - \|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\|_\infty\right) \frac{\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx}{\int_{\Omega} \tilde{w} u^2 dx}$$

und mit dem Min-Max-Prinzip folgt

$$\lambda_i(w) \geq \left(1 - \|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\|_\infty\right) \lambda_i(\tilde{w}) \iff \lambda_i(\tilde{w}) - \lambda_i(w) \leq \|1 - \frac{\tilde{w}}{w}\|_\infty \lambda_i(\tilde{w}).$$

Zusammen mit der ersten Ungleichung folgt die Behauptung.

Aufgabe 42

- a) Wir definieren $D(B) := H_0^1((0, \pi)) \subset L^2((0, \pi); g)$. Die schwache Formulierung von (*) ergibt sich durch Multiplikation mit einer Testfunktion und partieller Integration. Mit $B : D(B) \times D(B) \rightarrow \mathbb{R}$ und $B(u, v) = \int_0^\pi u'(x)v'(x) dx$ ist die schwache Formulierung gegeben durch:

Finde $(\lambda, u) \in \mathbb{R} \times D(B) \setminus \{0\}$ mit:

$$B(u, v) = \lambda \langle u, v \rangle \quad \text{für alle } v \in D(B).$$

- b) Setzen wir $\tilde{u}(x) = \sin(x)$ als Testfunktion für das Rayleigh-Ritz-Verfahren, so erhalten wir als obere Schranke für den 1. Eigenwert von (*):

$$\frac{B(\tilde{u}, \tilde{u})}{\langle \tilde{u}, \tilde{u} \rangle} = \frac{\int_0^\pi \sin^2 x dx}{\int_0^\pi (2 + \sin x) \sin^2 x dx} = \frac{\frac{\pi}{2}}{\pi + \frac{4}{3}} = \frac{3\pi}{2(3\pi + 4)} \leq 0.351 =: \bar{\lambda}_1$$

- c) Die schwache Formulierung von (**) ist gegeben durch: Finde $(\lambda, u) \in \mathbb{R} \times D(B) \setminus \{0\}$ mit

$$B(u, v) = \mu \langle 3u, v \rangle_{L^2} \quad \text{für alle } v \in D(B).$$

Wegen $2 + \sin x \leq 3$ für alle $x \in \mathbb{R}$ folgt:

$$\frac{B(u, u)}{\langle u, u \rangle} = \frac{B(u, u)}{\int_0^\pi (2 + \sin x) u^2 dx} \geq \frac{B(u, u)}{\langle 3u, u \rangle_{L^2}}$$

und mit dem Min-Max-Prinzip:

$$\lambda_n = \min_{\substack{U \subseteq D(B) \\ \dim U = n}} \max_{u \in U \setminus \{0\}} \frac{B(u, u)}{\langle u, u \rangle} \geq \min_{\substack{U \subseteq D(B) \\ \dim U = n}} \max_{u \in U \setminus \{0\}} \frac{B(u, u)}{\langle 3u, u \rangle_{L^2}} = \mu_n$$

für alle $n \in \mathbb{N}$. Die Eigenwerte von (**) sind also untere Schranken für die Eigenwerte von (*). Die Eigenwerte von (**) sind gegeben durch

$$\mu_k = \frac{k^2}{3} \quad (k \in \mathbb{N})$$

und für $\mu_2 = \frac{4}{3}$ gilt außerdem $\mu_2 > \bar{\lambda}_1$. Setze also $\rho := \mu_2 = \frac{4}{3}$.

- d) Wir wenden das Temple-Lehmann-Verfahren mit der Testfunktion $\tilde{u}(x) = \sin x$ an. Eine a-priori untere Schranke für den 2. Eigenwert haben wir bereits gefunden, es bleibt noch die Bestimmung eines $w \in D(B)$ mit

$$B(w, v) = \langle \tilde{u}, v \rangle \quad \text{für alle } v \in D(B),$$

d.h.

$$\underbrace{\int_0^\pi w'v' dx}_{= - \int_0^\pi w''(x)v(x) dx} = \int_0^\pi (2 + \sin x) \sin(x)v(x) dx \quad \text{für alle } v \in D(B).$$

Wähle w als Lösung von

$$\begin{cases} -w''(x) &= (2 + \sin x) \sin x & x \in (0, \pi) \\ w(0) &= w(\pi) = 0 \end{cases}$$

Lösung des homog. Problems: $w_h(x) = ax + b$

spez. Lösung des inhom. Problems: $w_s(x) = \frac{1}{4} \sin^2 x + 2 \sin x - \frac{1}{4}x^2$ (durch Integration)

Einsetzen der Randbedingungen in die allg. Lösung $w(x) = w_h(x) + w_s(x)$:

$$w(0) = 0 \iff b = 0, \quad w(\pi) = 0 \iff a\pi - \frac{1}{4}\pi^2 = 0 \iff a = \frac{\pi}{4}.$$

Wir erhalten:

$$w(x) = \frac{\pi}{4}x + \frac{1}{4} \sin^2 x + 2 \sin x - \frac{1}{4}x^2$$

Nach dem Temple-Lehmann-Verfahren ist eine untere Schranke für den ersten Eigenwert von (*) gegeben durch

$$\rho_1 = \rho - \frac{\rho}{1 - \mu}$$

wobei

$$\mu = \frac{B(\tilde{u}, \tilde{u}) - \rho \langle \tilde{u}, \tilde{u} \rangle}{B(\tilde{u}, \tilde{u}) - 2\rho \langle \tilde{u}, \tilde{u} \rangle + \rho^2 B(w, w)}$$

Dies ergibt:

$$\rho_1 = \frac{\rho \langle \tilde{u}, \tilde{u} \rangle - B(\tilde{u}, \tilde{u})}{\rho B(w, w) - \langle \tilde{u}, \tilde{u} \rangle}$$

Ausrechnen:

$$\langle \tilde{u}, \tilde{u} \rangle = \pi + \frac{4}{3}, \quad B(\tilde{u}, \tilde{u}) = \frac{\pi}{2}, \quad B(w, w) = \int_0^\pi (w'(x))^2 dx = \frac{2\pi^3 + 207\pi + 512}{96}$$

Einsetzen in die Gleichung für ρ_1 ergibt:

$$\rho_1 = \frac{4(15\pi + 32)}{2\pi^3 + 135\pi + 146} \geq 0.3508.$$