

7 Orthogonalpolynome

Zu $-\infty \leq a < b \leq \infty$ und einem Gewicht $W \in L_\infty(a, b)$, $W > 0$ definiere $V = L_2(a, b)$ als Euklidischen Vektorraum mit dem Skalarprodukt

$$(u, v)_V = \int_a^b u(t)v(t)W(t) dt.$$

Aufgabe: Zu $f \in V$ bestimme $P \in \mathbb{P}_N$ mit

$$\|P - f\|_V = \min_{Q \in \mathbb{P}_N} \|Q - f\|_V.$$

Sei $Q_0, \dots, Q_N \in \mathbb{P}_N$ eine Orthogonalbasis. Dann gilt $P(t) = \sum_{k=0}^N (f, Q_k)_V Q_k(t)$.

(7.1) Eine orthogonale Basis Q_n , $n = 0, 1, 2, \dots$ berechnet sich mit $Q_{-1} \equiv 0$, $Q_0 \equiv \frac{1}{\rho_0}$ und

$$\rho_{n+1} Q_{n+1}(t) = (t - \beta_n) Q_n(t) - \rho_n Q_{n-1}(t) \quad n = 0, 1, 2, \dots$$

mit $\rho_0 = \|1\|_V$, $\rho_n = (Q_n, tQ_{n-1})_V > 0$, und $\beta_n = (Q_n, tQ_n)_V$. Es gilt $\text{grad } Q_n = n$.

(7.2) Das Orthogonalpolynom Q_n besitzt n verschiedene Nullstellen in (a, b) .

Die Orthogonalpolynome Q_0, Q_1, Q_2, \dots bilden eine Sturmsche Kette.

7 Orthogonalpolynome – Chebychev-Polynome

Wir betrachten den Fall $(a, b) = (-1, 1)$ und $W(t) = \frac{1}{\sqrt{1-t^2}}$.

Definiere $T_0 \equiv 1$, $T_1(t) = t$ und $T_{n+1} \in \mathbb{P}_{n+1}$ mit $T_{n+1}(t) = 2tT_n(t) - T_{n-1}(t)$.
 Für $t \in [-1, 1]$ gilt

$$T_n(t) = \cos(n \arccos t),$$

$(T_n, T_k)_V = 0$ für $n \neq k$, und für $|t| \geq 1$ gilt $T_n(t) = \frac{1}{2} \left(t + \sqrt{t^2 - 1} \right)^n + \frac{1}{2} \left(t - \sqrt{t^2 - 1} \right)^n$.

(7.3) Sei $\xi \notin [-1, 1]$ und $P(t) = T_n(t)/T_n(\xi)$.

Dann gilt $\max_{t \in [-1, 1]} |P(t)| \leq \max_{t \in [-1, 1]} |Q(t)|$ für alle $Q \in \mathbb{P}_n$ mit $Q(\xi) = 1$.

(7.4) Sei $0 < \alpha < \beta$ und $\kappa = \beta/\alpha$.

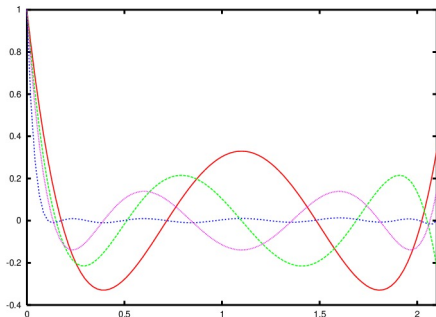
Dann existiert ein $P \in \mathbb{P}_n$ mit $P(0) = 1$

und $\max_{x \in [\alpha, \beta]} |P(x)| \leq 2 \left(\frac{\sqrt{\kappa} - 1}{\sqrt{\kappa} + 1} \right)^n$.

Transformierte Chebychev-Polynome

P_4, P_5, P_6, P_{12} mit $P_n(0) = 1$

zu $[\alpha, \beta] = [0.1, 2.1]$



7 Orthogonalpolynome

(7.5) Approximationssatz von Weierstraß

Sei $[a, b]$ ein kompaktes Intervall. Dann gilt:

Jede stetige Funktion $f \in C[a, b]$ lässt sich gleichmäßig durch Polynome approximieren.

Konstruktion: O.E. sei $f \in C(\mathbb{R})$ mit $f(t) = 0$ für $|t| > 0.5$ und $[a, b] = [-0.25, 0.25]$. Dann wähle

$$P_{2n}(t) = \frac{1}{r_n} \int_{-1}^1 (1-t^2)^n f(s-t) ds, \quad r_n = \int_{-1}^1 (1-t^2)^n dt.$$

Für $|t| \leq 0.25$ gilt $P_{2n}(t) = \frac{1}{r_n} \sum_{j,k=0}^n a_{nkj} t^k \int_{-1}^1 s^j f(s) dt \in \mathbb{P}_{2n}$ mit $(1-(s-t)^2)^n = \sum_{j,k=0}^{2n} a_{nkj} t^k s^j$.

Nun sei $(v, w)_0 = \int_{-1}^1 v(t)w(t)dt$ das Skalarprodukt in $L_2(-1, 1)$, seien Q_0, Q_1, Q_2, \dots die

Orthogonalpolynome, und sei $\Pi_n(f) = \sum_{k=0}^n (f, Q_k)_0 Q_k$ die Orthogonalprojektion auf \mathbb{P}_n .

(7.6) Für jede stetig Funktion $f \in C[-1, 1]$ gilt $\lim_{n \rightarrow \infty} \|\Pi_n(f) - f\|_0 = 0$.

(7.7) Sei $f \in C^k[-1, 1]$. Dann existiert $C > 0$ mit $\|\Pi_n(f) - f\|_0 \leq Cn^{-k} \sum_{j=1}^k \left\| \left(\frac{d}{dt} \right)^j f \right\|_0$.

7 Approximation in der Supremumsnorm

Sei $[a, b] \subset \mathbb{R}$ ein kompaktes Intervall und $\|f\|_\infty = \sup_{t \in [a, b]} |f(t)|$ die Supremumsnorm.

(7.8) $\Xi = \{\xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_N < \xi_{N+1}\} \subset [a, b]$ heißt *Alternante* zu $P \in \mathbb{P}_N$ und $f \in C[a, b]$, falls

$$(f(\xi_k) - P(\xi_k))(f(\xi_{k+1}) - P(\xi_{k+1})) < 0 \quad \text{für} \quad k = 0, \dots, N.$$

(7.9) Sei $\Xi = \{\xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_N < \xi_{N+1}\} \subset [a, b]$ eine Alternante zu $P^* \in \mathbb{P}_N$ und $f \in C[a, b]$ mit

$$|f(\xi) - P^*(\xi)| = \|f - P^*\|_\infty \quad \text{für} \quad \xi \in \Xi.$$

Dann ist P^* die Bestapproximation in \mathbb{P}_N , d.h. $\|f - P^*\|_\infty \leq \|f - P\|_\infty$ für alle $P \in \mathbb{P}_N$.

(7.10) Zu $\Xi = \{\xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_N < \xi_{N+1}\} \subset [a, b]$ und $f \in C[a, b]$ existiert genau ein $\hat{P} \in \mathbb{P}_N$, so dass Ξ Alternante zu \hat{P} und f ist und mit

$$|f(\xi) - \hat{P}(\xi)| \leq |f(\xi) - P(\xi)| \quad \text{für alle} \quad P \in \mathbb{P}_N, \xi \in \Xi.$$

Dazu bestimme ρ mit $\hat{P}(\xi_k) + (-1)^k \rho = f(\xi_k)$ für $k = 0, \dots, N+1$ durch ein LGS in \mathbb{R}^{N+2} .

Remes-Algorithmus

S0) Wähle $\Xi^0 = \{\xi_0^0 < \xi_1^0 < \dots < \xi_N^0 < \xi_{N+1}^0\} \subset [a, b]$, $\varepsilon, \delta > 0$, setze $m = 0$.

S1) Bestimme $P_m \in \mathbb{P}_N$ und ρ_m mit (7.10), so dass Ξ^m Alternante zu P_m und f ist.

S2) Falls $|P_m(t) - f(t)| < |\rho_m| + \varepsilon$ für $t \in \delta\mathbb{Z} \cap [a, b]$, STOP.

S3) Wähle $t \in [a, b] \subset \Xi^m$ mit $|P_m(t) - f(t)| > |\rho_m| + \varepsilon$ und $\xi \in \Xi^m$.
 Setze $\Xi^{m+1} = \{t\} \cup \Xi \setminus \{\xi\}$, setze $m := m + 1$ und gehe zu **S1**).

8 Interpolation

(8.1) Lagrange-Interpolation

Zu Stützstellen $\xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_N$ und Werten $f_0, f_1, \dots, f_N \in \mathbb{R}$ bestimme $P \in \mathbb{P}_N$ mit $P(\xi_n) = f_n$.

(8.2) Die Interpolationsaufgabe (8.1) ist eindeutig lösbar.

(8.3) Hermite-Interpolation

Zu $a \leq \xi_0 \leq \xi_1 \leq \dots \leq \xi_N \leq b$ definiere $d_n = \max\{n - k : \xi_k = \dots = \xi_n\}$ und $d = \max d_n$.

Zu $f \in C^d[a, b]$ bestimme $P \in \mathbb{P}_N$ mit

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^{d_n} P(\xi_n) = \left(\frac{d}{dt}\right)^{d_n} f(\xi_n) \quad \text{für } n = 0, \dots, N.$$

(8.4) Die Interpolationsaufgabe (8.3) ist eindeutig lösbar.

(8.5) Der eindeutig bestimmte höchste Koeffizient $b_N \equiv \frac{1}{N!} \left(\frac{d}{dt}\right)^N P(t)$ der Lösung der Interpolationsaufgabe (8.1) wird mit $b_N = f[\xi_0, \dots, \xi_N]$ bezeichnet.

(8.6) Zu $\xi_0 \leq \xi_1 \leq \dots \leq \xi_N$ definiere die Newton-Basis von \mathbb{P}_N durch $\omega_0 \equiv 1$ und

$$\omega_{k+1}(t) = \omega_k(t)(t - \xi_k), \quad k = 0, \dots, N-1.$$

a) $P(t) = \sum_{k=0}^N f[\xi_0, \dots, \xi_k] \omega_k(t)$ löst die Interpolationsaufgabe (8.3).

b) Für $f \in C(\mathbb{R})$ gilt $f(t) = P(t) + f[\xi_0, \dots, \xi_N, t] \omega_{N+1}(t)$.

8 Interpolation

(8.7) Für $\xi_k < \xi_n$ gilt $f[\xi_k, \dots, \xi_n] = \frac{f[\xi_{k+1}, \dots, \xi_n] - f[\xi_k, \dots, \xi_{n-1}]}{\xi_n - \xi_k}$.

Sei $f \in C^{n-k}(\mathbb{R})$. Für $\xi_k = \xi_{k+1} = \dots = \xi_n$ gilt $f[\xi_k, \dots, \xi_n] = \frac{1}{(n-k)!} \left(\frac{d}{dt} \right)^{n-k} f(\xi_k)$.

Sei $P_{kn}(t) = \sum_{j=k}^n f[\xi_k, \dots, \xi_j] \omega_{kj}(t)$ mit $\omega_{kk} \equiv 1$ und mit $\omega_{k,j+1}(t) = \omega_{kj}(t)(t - \xi_j)$ die

Interpolation an $\xi_k \leq \dots \leq \xi_n$ zu f . Für $\xi_k < \xi_n$ gilt $P_{kn}(t) = \frac{t - \xi_k}{\xi_n - \xi_k} P_{k+1,n}(t) + \frac{\xi_n - t}{\xi_n - \xi_k} P_{k,n-1}(t)$.

(8.9) Für den Interpolationsfehler gilt

$$f(t) - P_N(t) = \frac{1}{(N+1)!} \left(\frac{d}{dt} \right)^{N+1} f(\tau) \omega_{N+1}(t)$$

mit einer Zwischenstelle $\tau = \tau(t) \in [\min\{t, \xi_0\}, \max\{t, \xi_N\}]$.

(8.11) Sei $\Sigma^N = \left\{ \begin{pmatrix} s_0 \\ \vdots \\ s_N \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{N+1} : \sum_{n=0}^N s_n = 1, s_n \geq 0 \right\}$ der Standard-Simplex. Es gilt

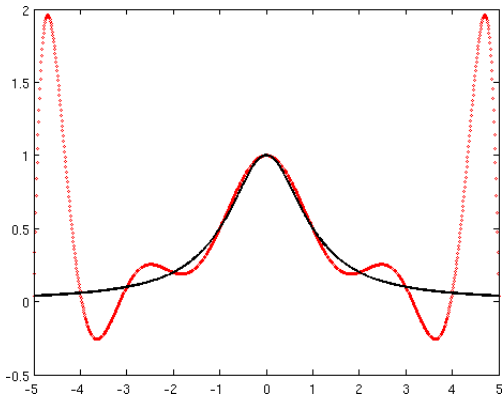
$$f[\xi_0, \dots, \xi_N] = \int_{\Sigma^N} \left(\frac{d}{dt} \right)^N f \left(\sum_{n=0}^N s_n \xi_n \right) ds.$$

(8.12) $f[\xi_0, \dots, \xi_N] = \frac{1}{N!} \left(\frac{d}{dt} \right)^N f(\tau)$ mit $\tau \in [\min \xi_n, \max \xi_n]$.

Runge-Phänomen bei Interpolation

Wir betrachten das Interpolationsproblem für äquidistant verteilte Stützstellen. Wir würden erwarten, dass für eine genügend glatte Funktion die Folge der Interpolationspolynome, gehörig zu immer kleinerem Stützstellenabstand, in der Maximumnorm gegen die Funktion konvergiert. Dass dem nicht so ist zeigt zum Beispiel das sogenannte Runge-Phänomen für die Funktion

$$f(t) = \frac{1}{1+t^2}, \quad t \in [-5, 5].$$



Zu $a \leq \xi_0 \leq \xi_1 \leq \dots \leq \xi_N \leq b$ definiere die Interpolation $I_N: C[a, b] \rightarrow \mathbb{P}_N$ mit

$$I_N(f) = \sum_{k=0}^N f(\xi_k) L_{Nk}(t), \quad L_{Nk}(t) = \prod_{\substack{n=0 \\ n \neq k}}^N \frac{t - \xi_n}{\xi_k - \xi_n}.$$

Dann gilt $\|I_N\|_\infty = \sup_{\|f\|_\infty=1} \|I_N(f)\|_\infty \leq \Lambda_N$ mit der Lebesgue-Konstante $\Lambda_N = \max_{t \in [a, b]} \sum_{k=0}^N |L_{Nk}(t)|$.

9 Splines

- (9.1) Zu einer Zerlegung $\Xi: a = \xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_N = b$ von $[a, b]$ definiere den Spline-Raum vom Grad k

$$\mathcal{S}_k(\Xi) = \{S \in C^{k-1}[a, b]: S_n := S|_{[\xi_{n-1}, \xi_n]} \in \mathbb{P}_k, \quad n = 1, \dots, N\}.$$

$S \in \mathcal{S}_k(\Xi)$ heißt interpolierender Spline zu $f \in C^0[a, b]$ wenn $S(\xi_n) = f(\xi_n)$.

- (9.2) Es gilt $\dim \mathcal{S}_k(\Xi) = k + N$.

Wir betrachten interpolierende Splines von Grad $k = 2r + 1$ mit einer der Randbedingungen

(I) Natürliche Randbedingung

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^m S(a) = 0 \quad \text{und} \quad \left(\frac{d}{dt}\right)^m S(b) = 0 \quad \text{für} \quad r+1 \leq m \leq 2r$$

(II) Hermite-Randbedingung zu $f \in C^r[a, b]$

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^m S(a) = \left(\frac{d}{dt}\right)^m f(a) \quad \text{und} \quad \left(\frac{d}{dt}\right)^m S(b) = \left(\frac{d}{dt}\right)^m f(b) \quad \text{für} \quad 1 \leq m \leq r$$

(III) periodische Randbedingungen

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^m S(a) = \left(\frac{d}{dt}\right)^m S(b) \quad \text{für} \quad 1 \leq m \leq 2r$$

9 Splines

Zu $g, h \in C^m[a, b]$ definiere

$$(g, h)_m = \int_a^b \left(\frac{d}{dt}\right)^m g(t) \left(\frac{d}{dt}\right)^m h(t) dt, \quad |g|_m = \sqrt{(g, g)_m}.$$

- (9.3) Zu $a \leq \xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_N \leq b$ und f_0, \dots, f_N definiere $M = \{g \in C^2[a, b] : g(\xi_n) = f_n\}$. Dann existiert genau ein $S \in M$ mit $|S|_2 \leq |g|_2$ für alle $g \in M$. Es gilt $S''(t) = 0$ für $t \in [a, \xi_0] \cup [\xi_N, b]$ und $S|_{[\xi_{n-1}, \xi_n]} \in \mathbb{P}_3$.

- (9.4) Sei $S \in \mathcal{S}_{2r+1}(\Xi)$ ein interpolierender Spline zu f und sei zusätzlich eine der Randbedingungen (I), (II) oder (III) erfüllt. Sei $g \in C^{r+1}[a, b]$ mit $g(\xi_n) = f(\xi_n)$ für $n = 0, \dots, N$, und zusätzlich gelte im Fall (II)

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^m g(a) = \left(\frac{d}{dt}\right)^m f(a) \quad \text{und} \quad \left(\frac{d}{dt}\right)^m g(b) = \left(\frac{d}{dt}\right)^m f(b) \quad \text{für } 1 \leq m \leq r,$$

im Fall (III)

$$\left(\frac{d}{dt}\right)^m g(a) = \left(\frac{d}{dt}\right)^m g(b) \quad \text{für } 1 \leq m \leq r.$$

Dann gilt

$$(S - g, S)_{r+1} = 0 \quad \text{und} \quad |S|_{r+1} \leq |g|_{r+1}.$$

- (9.5) Die Spline-Interpolation $S \in \mathcal{S}_{2r+1}(\Xi)$ zu f mit einer der Randbedingungen (I), (II), (III) ist eindeutig lösbar.

9 Splines

(9.6) Die Momente $M_n = S''(\xi_n)$ von $S \in \mathcal{S}_3(\Xi)$ zu f sind eindeutig durch

$$\mu_n M_{n-1} + M_n + \lambda_n M_{n+1} = 3f[\xi_{n-1}, \xi_n, \xi_{n+1}]$$

und $\mu_n = \frac{h_n}{2(h_n + h_{n+1})}$, $\lambda_n = \frac{h_{n+1}}{2(h_n + h_{n+1})}$ mit $h_n = \xi_n - \xi_{n-1}$ bestimmt und es gilt

$$S_n(t) = \frac{M_n(t - \xi_{n-1})^3 + M_{n-1}(\xi_n - t)^3}{6h_n} + \frac{f(\xi_n) + f(\xi_{n-1})}{2} - \frac{h_n^2}{12}(M_n + M_{n-1}) \\ + \left(\frac{f(\xi_n) - f(\xi_{n-1})}{h_n} - \frac{h_n}{6}(M_n - M_{n-1}) \right) \left(t - \frac{\xi_n + \xi_{n-1}}{2} \right), \quad t \in [\xi_{n-1}, \xi_n].$$

(9.7) Es gilt für $m = 0, \dots, r$ und $h = \max_{i=n, \dots, N} h_i$, $h_n = \xi_n - \xi_{n-1}$

$$\|S - f\|_m \leq 2^{-(r+1-m)/2} \frac{(r+1)}{m!} h^{r+1-m} \|f\|_{r+1}$$

(9.8) Es gilt für $f \in C^2[a, b]$

$$\|S''\|_\infty \leq 3 \|f''\|_\infty.$$

(9.9) Es gilt für $f \in C^4[a, b]$

$$\|S - f\|_\infty \leq h^4 \left\| \left(\frac{d}{dt} \right)^4 f \right\|_\infty.$$

10 Numerische Integration – Newton-Cotes-Formeln

(10.1) Eine Quadraturformel $I_{\Xi}: C[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ mit $I_{\Xi}(f) = \sum_{\xi \in \Xi} \omega_{\xi} f(\xi)$ zu Stützstellen $\Xi \subset [a, b]$ und

Gewichten ω_{ξ} ist eine Linearform zur Approximation des Integrals $I(f) = \int_a^b f(t) dt$.

Sie heißt *exakt von der Ordnung* p , wenn der Fehler $I(P) - I_{\Xi}(P) = 0$ für Polynome $P \in \mathbb{P}_p$.

(10.2) Sei $|\Xi| = N + 1$. Wenn I_{Ξ} exakt von der Ordnung N ist, dann gilt

$$\omega_{\xi} = \int_a^b L_{\xi}(t) dt \text{ mit } L_{\xi}(t) = \prod_{\eta \in \Xi \setminus \{\xi\}} \frac{t - \eta}{\xi - \eta} \in \mathbb{P}_N.$$

(10.3) Die Quadraturformeln von der Ordnung N zu äquidistanten Stützstellen $\xi_n = a + nh$, $h = \frac{b-a}{N}$ heißen *Newton-Cotes-Quadraturformeln*. Es gilt:

$$\omega_n = \omega_{N-n} = \frac{b-a}{N} \frac{(-1)^{N-n}}{n!(N-n)!} \int_0^N \prod_{j=0, j \neq n}^N (t-j) dt.$$

(10.4) Die Newton-Cotes-Formeln sind für gerade N exakt von der Ordnung $N + 1$.

(10.5) Seien $g, h \in C[a, b]$ mit $g(t) \geq 0$ für $t \in [a, b]$. Dann gilt:

$$\int_a^b g(t)h(t) dt = h(\tau) \int_a^b g(t) dt \text{ für eine Zwischenstelle } \tau \in (a, b).$$

(10.6) Sei $f \in C^4[a, b]$. Dann gilt für die Simpsonregel:

$$I_2(f) - I(f) = \left(\frac{b-a}{2}\right)^5 \frac{1}{90} f''''(\tau) \text{ für ein } \tau \in (a, b).$$

10 Numerische Integration – Gauß-Quadratur

(10.7) Die maximale Ordnung einer Quadratur mit N Stützstellen ist $2N - 1$.

(10.8) Seien ξ_1, \dots, ξ_N die Nullstellen des Orthogonalpolynoms Q_N in (a, b) bzgl. des Gewichts W .

Dann ist die zugehörige Gauß-Quadratur $G_N(f) = \sum_{n=1}^N \omega_n f(\xi_n)$ exakt für $P \in \mathbb{P}_{2N-1}$.

Die Gewichte der Gauß-Quadratur sind positiv.

$$(10.9) \int_a^b f(t)W(t) dt - G_N(f) = \frac{1}{(2N)!} \left(\frac{d}{dt}\right)^{2N} f(\tau) (R_N, R_N)_W \text{ mit } R_N(t) = \prod_{n=1}^N (t - \xi_n).$$

Eine Folge $\{I_{\Xi N}\}_{N \in \mathbb{N}}$ von Quadraturen mit Stützstellen $\Xi N \subset [a, b]$ und Gewichten ω_{ξ}^N heißt konvergent, wenn $\lim_{N \rightarrow \infty} |I(f) - I_{\Xi N}(f)| = 0$ für alle $f \in C[a, b]$.

(10.10) Sei $\{I_{\Xi N}\}$ für alle Polynome P konvergent (d.h. $\lim_{N \rightarrow \infty} I_{\Xi N}(P) = I(P)$), und seien die Gewichte uniform beschränkt durch $\sum_{\xi \in \Xi N} |\omega_{\xi}^N| \leq C$ für alle N .

Dann ist $\{I_{\Xi N}\}$ konvergent für alle $f \in C[a, b]$.

(10.11) Wenn alle Gewichte positiv sind und $I_{\Xi N}$ von der Ordnung N exakt ist, ist $\{I_{\Xi N}\}$ konvergent.

10 Numerische Integration

(10.12) Sei $l_h - I(f) = Ch^p + O(h^q)$ mit $q > p$. Dann gilt für die Extrapolation $\widehat{l}_h = l_h + \frac{1}{2^p - 1} (l_h - l_{2h})$

a) $|I(f) - \widehat{l}_h| = O(h^q)$

b) $|I(f) - l_h| = \frac{1}{2^{p-1}} (l_h - l_{2h}) + O(h^q)$

(10.13) Sei $g \in C^{2m+2}[0, 1]$. Es existieren Konstanten b_j und eine Zwischenstelle $\xi \in (0, 1)$ mit

$$\int_0^1 g(t) dt = \frac{1}{2}g(0) + \frac{1}{2}g(1) + \sum_{j=1}^m b_j \left(\left(\frac{d}{dt} \right)^{2j-1} g(0) - \left(\frac{d}{dt} \right)^{2j-1} g(1) \right) + b_{m+1} \left(\frac{d}{dt} \right)^{2m+2} g(\xi).$$

(10.14) Für $f \in C^{2m+2}[a, b]$ und $h = \frac{b-a}{n}$ gilt

$$T_h(f) - I(f) = \sum_{j=1}^m c_j h^{2j} + O(h^{2m+2}) \text{ mit } c_j = b_j \left(\left(\frac{d}{dt} \right)^{2j-1} f(a) - \left(\frac{d}{dt} \right)^{2j-1} f(b) \right).$$

(10.15) Zu $T_{k0} = T_{h_k}(f)$ mit $h_k = 2^{-k}h$ für $k = 0, 1, \dots, m$ definiere rekursiv

$$T_{ki} = T_{k,i-1} + \frac{1}{4^i - 1} (T_{k,i-1} - T_{k-1,i-1}), \quad i = 1, \dots, m \text{ und } k = i, \dots, m.$$

Dann gilt: $|T_{mm} - I(f)| \leq Ch^{2m+2} \left\| \left(\frac{d}{dt} \right)^{2m+2} f \right\|_{\infty}$ mit $C > 0$ unabhängig von f .

(10.16) a) $|I - T_{kk}| = O(h^{2k+2})$

b) $|I - T_{k,k-1}| = |T_{kk} - T_{k,k-1}| + O(h^{2k+2})$.

10 Numerische Integration – Romberg-Quadratur

```
using namespace std;

#include <iostream>
#include <cmath>
#include <ext/numeric>
using __gnu_cxx::power;

const int K = 6;
const int N = power(2,K);

double Romberg (double F(double), double a, double b, double Eps) {
    double f[N+1];
    double h = (b-a) / N;
    for (int i=0; i<=N; i+=2) f[i] = F(a+i*h);
    return Romberg(F,a,b,f,Eps);
}

double F (double x) {
    return 4.0 / (x*x + 1);
}

int main () { cout << "Q = " << Romberg(F,0,1,1e-10) << endl; }
```

10 Numerische Integration – Romberg-Quadratur

```
double Romberg (double F(double), double a, double b,
                double* f, double Eps) {
    double T[K+1];
    double h = (b - a) * 0.5;
    T[0] = h * (f[0] + f[N]);
    for (int i=1, m=N; i<=K; ++i, m/=2, h /= 2) {
        double s = 0.0;
        if (i<K) for (int j=m/2; j<N; j+=m) s += f[j];
        else     for (int j=1; j<N; j+=2) s += (f[j] = F(a+j*h));
        T[i] = 0.5 * T[i-1] + h * s;
        for (int j=1, q=4; j<=i; ++j, q *= 4) {
            double e = (T[i-j+1] - T[i-j]) / (q - 1);
            T[i-j] = T[i-j+1] + e;
            if (abs(e) < Eps) return T[i-j];
        }
    }
    double f2[2*N+1];
    for (int j=0; j<=N; ++j) f2[2*j] = f[j];
    Eps *= 0.5;
    return Romberg(F, a, (a+b)*0.5, f2, Eps)
        + Romberg(F, (a+b)*0.5, b, f2+N, Eps);
}
```

11 Trigonometrische Interpolation

(11.1) Die 2π -periodischen komplexen trigonometrischen Polynome \mathbb{T}_n sind von der Form

$$T(t) = \sum_{k=-n}^n \alpha_k \exp(ikt).$$

(11.2) Die Funktionen $Q_k(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp(ikt)$ bilden eine Orthogonalbasis von \mathbb{T}_n bzgl.

$$(f, g)_0 = \int_0^{2\pi} f(t) \overline{g(t)} dt.$$

(11.3) Sei $f \in L_2(0, \pi)$. Dann ist $p_n(f)(t) = \sum_k (f, Q_k)_0 Q_k$ Orthogonalprojektion von f mit

$$\|f - p_n(f)\|_0 \leq \|f - T\|_0, \quad T \in \mathbb{T}_n.$$

(11.4) Sei $N \in \mathbb{N}$, $\omega = \omega_N = \exp\left(i \frac{2\pi}{N}\right)$ die N -te Einheitswurzel und

$$F_N = \left(\omega_N^{nk} \right)_{n,k=0,\dots,N-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \omega & \omega^2 & \dots & \omega^{N-1} \\ 1 & \omega^2 & \omega^4 & \dots & \omega^{2(N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & \omega^{N-1} & \omega^{2(N-1)} & \dots & \omega^{(N-1)^2} \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^{N \times N}$$

die *Fouriermatrix*. Dann gilt $F^{-1} = \frac{1}{N} \overline{F}$, d.h. $\sqrt{\frac{1}{N}} F$ ist unitär.

(11.7) Sei $\hat{\alpha}_k = \frac{1}{N} \sum_{j=0}^{N-1} f(\xi_j) \exp(-ik\xi_j)$ mit $\xi_j = \frac{2\pi j}{N}$. Dann gilt $f(\xi_j) = \sum_{k=0}^{N-1} \hat{\alpha}_k \exp(ik\xi_j)$.

11 Trigonometrische Interpolation

(11.6) Sei $N = 2M \in \mathbb{N}$ gerade und $y = F_N x \in \mathbb{C}^N$. Dann gilt

$$y_{2k} = \sum_{n=0}^{M-1} x_n^+ \omega_M^{kn} \quad \text{mit} \quad x_n^+ = x_n + x_{M+n},$$

$$y_{2k+1} = \sum_{n=0}^{M-1} x_n^- \omega_M^{kn} \quad \text{mit} \quad x_n^- = (x_n - x_{M+n}) \omega_N^n.$$

FFT-Algorithmus für die Berechnung von $y = F_N x$ für $N = 2^K$

S1) Wenn $N = 1$ und $y = x$: STOP

S2) Definiere

$$x^+ = x \left[0 : \frac{N}{2} - 1 \right] + x \left[\frac{N}{2} : N - 1 \right] \in \mathbb{C}^{\frac{N}{2}}$$

$$x^- = \text{diag}(\omega_N^n) \left(x \left[0 : \frac{N}{2} - 1 \right] - x \left[\frac{N}{2} : N - 1 \right] \right) \in \mathbb{C}^{\frac{N}{2}}$$

S3) Berechne $y^+ = F_{\frac{N}{2}} x^+$, $y^- = F_{\frac{N}{2}} x^-$

S4) Setze $y = (y^+[0], y^-[0], y^+[1], y^-[1], \dots) \in \mathbb{C}^N$. STOP

(11.7) Der FFT-Algorithmus benötigt $N \log(N)$ Operationen.

11 Trigonometrische Interpolation

Zu $s \geq 0$ definiere $\|f\|_s = \left(\sum_{k \in \mathbb{Z}} (1 + |k|^{2s}) |\alpha_k|^2 \right)^{1/2}$ mit $\alpha_k = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(t) \exp(-ikt) dt$ und

$$H^s = \{u \in L_2(0, 2\pi) : f \text{ periodisch fortsetzbar und } \|f\|_s < \infty\}.$$

(11.8) Es gilt

- a) $H^s \subset C_{\text{per}}^0[0, 2\pi]$ für $s > 1/2$.
- b) $C_{\text{per}}^m[0, 2\pi] \subset H^m$ für $m \in \mathbb{N}$.

Im Folgenden sei $f \in H^s$ für $s > 1/2$.

(11.9) Es gilt für $\hat{\alpha}_k = \frac{1}{N} \sum_{j=0}^{N-1} f(\xi_j) \exp(ik\xi_j)$ mit $\xi_j = \frac{2\pi j}{N}$ und $-N/2 < k \leq N/2$

$$\hat{\alpha}_k = \sum_{j \in \mathbb{Z}} \alpha_{k+jN}.$$

(11.10) Sei $n < N/2$ und $T_n(t) = \sum_{k=-n}^n \hat{\alpha}_k \exp(ikt)$. Dann existiert eine Konstante $C > 0$ mit

$$\|f - T_n\|_0 \leq \frac{C}{n^s} \|f\|_s.$$