

Finite Elemente Methoden (FEM)

Lösungsvorschlag für das

4. Übungsblatt

Aufgabe 9:

Sei $\Omega \subseteq \mathbb{R}^d$ offen und beschränkt. Ferner sei $u \in C^1(\Omega) \cap L^2(\Omega)$ mit $\nabla u \in L^2(\Omega)$. Zeigen Sie, dass die schwachen Ableitungen $\partial_i u$ ($i \in \{1, \dots, d\}$) existieren und mit den gewöhnlichen Ableitungen übereinstimmen. Es ist, mit anderen Worten,

$$\int_{\Omega} \partial_i u(x) \varphi(x) dx = (-1) \int_{\Omega} u(x) \partial_i \varphi(x) dx \quad (\forall \varphi \in C_0^\infty(\Omega))$$

zu zeigen.

Hinweis: Setzen Sie den Integranden geschickt fort und benutzen Sie den Satz von Fubini und partielle Integration.

Lösung:

Seien $i \in \{1, \dots, d\}$ und $\varphi \in C_0^\infty$ beliebig aber fest. Da Ω beschränkt ist, gibt es ein $R > 0$ derart, dass $\Omega \subseteq [-R, R]^d = \Omega'$ gilt. Sei $K = \text{supp } \varphi$. Es existiert eine s.g. *Cutoff*-Funktion $\Psi \in C_0^\infty(\Omega')$ zu K mit folgenden Eigenschaften:

- (i) $0 \leq \Psi \leq 1$
- (ii) Es existiert eine offene Menge $O \supseteq K$ mit $\Psi|_O \equiv 1$
- (iii) $\text{supp } \Psi \subseteq \Omega$

Betrachte die Fortsetzung $\bar{u} : \Omega' \rightarrow \mathbb{R}$ von u bzw. $\bar{\varphi} : \Omega' \rightarrow \mathbb{R}$ von φ definiert durch

$$\bar{u}(x) = \begin{cases} \Psi(x)u(x) & \text{falls } x \in \Omega \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}, \quad \bar{\varphi}(x) = \begin{cases} \Psi(x)\varphi(x) & \text{falls } x \in \Omega \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \quad (x \in \Omega').$$

Wegen $u|_O = \bar{u}|_O$ gilt $(\partial_i u)|_O = (\partial_i \bar{u})|_O$. Wegen $\varphi|_O = \bar{\varphi}|_O$ gilt entsprechend $(\partial_i \varphi)|_O = (\partial_i \bar{\varphi})|_O$. Mit $K \subseteq O$ folgt:

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \partial_i u(x) \varphi(x) dx &= \int_{\Omega'} \partial_i \bar{u}(x) \bar{\varphi}(x) dx \\ &\stackrel{\text{Fubini}}{=} \underbrace{\int_{-R}^R \cdots \int_{-R}^R}_{d\text{-fach}} \partial_i \bar{u}(x) \bar{\varphi}(x) dx_i dx_1 \cdots dx_{i-1} \cdots dx_{i+1} \cdots dx_d \end{aligned}$$

Für das innerste Integral ergibt partielle Integration:

$$\int_{-R}^R \partial_i \bar{u}(x) \bar{\varphi}(x) dx_i = \underbrace{[\bar{u}(x) \bar{\varphi}(x)]_{x=(x_1, \dots, x_i=R, \dots, x_d)}^{x=(x_1, \dots, x_i=-R, \dots, x_d)}}_{=0} - \int_{-R}^R \bar{u}(x) \partial_i \bar{\varphi}(x) dx_i$$

Wiedereinsetzen liefert die Behauptung:

$$\begin{aligned} \int_{\Omega'} \partial_i \bar{u}(x) \bar{\varphi}(x) dx &= - \int_{-R}^R \cdots \int_{-R}^R \bar{u}(x) \partial_i \bar{\varphi}(x) dx_i dx_1 \cdots dx_{i-1} \cdots dx_{i+1} \cdots dx_d \\ &\stackrel{\text{Fubini}}{=} - \int_{\Omega'} \bar{u}(x) \partial_i \bar{\varphi}(x) dx = - \int_{\Omega} u(x) \partial_i \varphi(x) dx \end{aligned}$$

□

Aufgabe 10:

Betrachten Sie im Kreissektor mit Mittelpunktswinkel $0 < \omega \leq 2\pi$

$$\Omega_\omega = \{r \cos(\varphi), r \sin(\varphi) \mid 0 < r < 1, 0 < \varphi < \omega\} \subseteq \mathbb{R}^2$$

das folgende Randwertproblem in 2D-Polarkoordinaten:

$$\begin{aligned} \Delta u_\omega(r, \varphi) &= 0 \quad ((r \cos(\varphi), r \sin(\varphi)) \in \Omega_\omega) \\ u_\omega(r, \varphi) &= 0 \quad (0 \leq r \leq 1, \varphi \in \{0, \omega\}) \\ u_\omega(1, \varphi) &= \sin\left(\frac{\pi}{\omega} \varphi\right) \quad (\varphi \in (0, \omega)) \end{aligned}$$

(a) Zeigen Sie, dass die durch

$$u_\omega(r, \varphi) = r^{\frac{\pi}{\omega}} \sin\left(\frac{\pi}{\omega} \varphi\right) \quad (r \in [0, 1], \varphi \in [0, \omega])$$

definierte Funktion das obige Randwertproblem löst.

(b) Zeigen Sie, dass für $\pi < \omega \leq 2\pi$, d.h. im Fall eines stumpfen Mittelpunktswinkels, ∇u_ω zwar unbeschränkt, aber noch quadratintegabel ist. Zeigen sie ferner, dass Ableitungen zweiter Ordnung nicht mehr quadratintegabel sind. Wie sieht es bei spitzem Mittelpunktswinkel, d.h. $0 < \omega < \pi$, aus?

Lösung:

Wir berechnen vorbereitend alle nötigen Ableitungen von u_ω . Für alle $r \in (0, 1)$ und alle $\varphi \in (0, \omega)$ gilt:

$$\partial_r u_\omega(r, \varphi) = \left(\frac{\pi}{\omega}\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-1} \sin\left(\frac{\pi}{\omega} \varphi\right) \quad (1)$$

$$\partial_\varphi u_\omega(r, \varphi) = \left(\frac{\pi}{\omega}\right) r^{\frac{\pi}{\omega}} \cos\left(\frac{\pi}{\omega} \varphi\right) \quad (2)$$

$$\partial_{rr} u_\omega(r, \varphi) = \left(\frac{\pi}{\omega}\right) \left(\frac{\pi}{\omega} - 1\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-2} \sin\left(\frac{\pi}{\omega} \varphi\right) \quad (3)$$

$$\partial_{\varphi\varphi} u_\omega(r, \varphi) = -\left(\frac{\pi}{\omega}\right)^2 r^{\frac{\pi}{\omega}} \sin\left(\frac{\pi}{\omega} \varphi\right) \quad (4)$$

(a) Der Laplace-Operator in 2D-Polarkoordinaten lautet

$$\Delta = \partial_{rr} + \frac{1}{r}\partial_r + \frac{1}{r^2}\partial_{\varphi\varphi}. \quad (5)$$

Einsetzen von (3), (1) und (4) in (5) liefert

$$\Delta u_\omega(r, \varphi) = \left[\left(\frac{\pi}{\omega}\right) \left(\frac{\pi}{\omega} - 1\right) + \frac{1}{r} \left(\frac{\pi}{\omega}\right) r - \frac{1}{r^2} \left(\frac{\pi}{\omega}\right)^2 r^2 \right] r^{\frac{\pi}{\omega}-2} \sin\left(\frac{\pi}{\omega}\varphi\right) = 0$$

für alle $r \in (0, 1)$ und alle $\varphi \in (0, \omega)$. Also ist die Differentialgleichung erfüllt. Die Randbedingungen sind wegen $\sin(0) = \sin(\pi) = 0$ erfüllt.

(b) Der Gradient in Polarkoordinaten lautet

$$\nabla = e_r \partial_r + e_\varphi \frac{1}{r} \partial_\varphi. \quad (6)$$

Es gilt $|\nabla u_\omega| \geq \partial_r u_\omega$. Also ist für $\frac{\pi}{\omega} < 1$ (stumpfer Mittelpunktswinkel) $\partial_r u_\omega(r, \frac{\omega}{2}) = \left(\frac{\pi}{\omega}\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-1} \xrightarrow{r \rightarrow 0^+} \infty$ und der Gradient von u_ω unbeschränkt.

Einsetzen von (1) und (2) in (6) liefert

$$\nabla u_\omega(r, \varphi) = \left(\frac{\pi}{\omega}\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-1} \left[\sin\left(\frac{\pi}{\omega}\varphi\right) e_r + \cos\left(\frac{\pi}{\omega}\varphi\right) e_\varphi \right] \quad (7)$$

für alle $r \in (0, 1)$ und alle $\varphi \in (0, \omega)$. Damit folgt wegen $\frac{2\pi}{\omega} \geq 1$ (stumpfer Mittelpunktswinkel)

$$\|\nabla u_\omega\|_2^2 = \int_0^\omega \int_0^1 |\nabla u_\omega(r, \varphi)|^2 r dr d\varphi = \frac{\pi^2}{\omega} \int_0^1 r^{\frac{2\pi}{\omega}-1} dr = \frac{\pi}{2} \left[r^{\frac{2\pi}{\omega}} \right]_{r=0}^{r=1} = \frac{\pi}{2} < \infty.$$

Da die Hesse-Matrix H von u_ω symmetrisch ist ($\Rightarrow H_{12} = H_{21}$) und $\Delta u_\omega = 0$ gilt ($\Rightarrow H_{11} = -H_{22}$), reicht es die Einträge $H_{11} = \partial_{xx} u_\omega$ und $H_{12} = \partial_{xy} u_\omega$ zu berechnen. Mit $e_r = \cos(\varphi)e_x + \sin(\varphi)e_y$ und $e_\varphi = -\sin(\varphi)e_x + \cos(\varphi)e_y$ liest man aus (6) ab:

$$\partial_x = \cos(\varphi)\partial_r - \sin(\varphi)\frac{1}{r}\partial_\varphi, \quad \partial_y = \sin(\varphi)\partial_r + \cos(\varphi)\frac{1}{r}\partial_\varphi$$

Damit folgt aus (7)

$$\begin{aligned} \partial_{xx} u_\omega(r, \varphi) &= \left(\cos(\varphi)\partial_r - \sin(\varphi)\frac{1}{r}\partial_\varphi \right) \left(\frac{\pi}{\omega}\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-1} \left[\cos(\varphi) \sin\left(\frac{\pi}{\omega}\varphi\right) - \sin(\varphi) \cos\left(\frac{\pi}{\omega}\varphi\right) \right] \\ &= \left(\cos(\varphi)\partial_r - \sin(\varphi)\frac{1}{r}\partial_\varphi \right) \left(\frac{\pi}{\omega}\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-1} \sin\left(\left(\frac{\pi}{\omega} - 1\right)\varphi\right) \\ &= \left(\frac{\pi}{\omega}\right) \left(\frac{\pi}{\omega} - 1\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-2} \left[\cos(\varphi) \sin\left(\left(\frac{\pi}{\omega} - 1\right)\varphi\right) - \sin(\varphi) \cos\left(\left(\frac{\pi}{\omega} - 1\right)\varphi\right) \right] \\ &= \left(\frac{\pi}{\omega}\right) \left(\frac{\pi}{\omega} - 1\right) r^{\frac{\pi}{\omega}-2} \sin\left(\left(\frac{\pi}{\omega} - 2\right)\varphi\right) \end{aligned}$$

sowie

$$\begin{aligned}
\partial_{xy}u_\omega(r, \varphi) &= \left(\cos(\varphi)\partial_r - \sin(\varphi)\frac{1}{r}\partial_\varphi \right) \left(\frac{\pi}{\omega} \right) r^{\frac{\pi}{\omega}-1} \left[\sin(\varphi)\sin\left(\frac{\pi}{\omega}\varphi\right) + \cos(\varphi)\cos\left(\frac{\pi}{\omega}\varphi\right) \right] \\
&= \left(\cos(\varphi)\partial_r - \sin(\varphi)\frac{1}{r}\partial_\varphi \right) \left(\frac{\pi}{\omega} \right) r^{\frac{\pi}{\omega}-1} \cos\left(\left(\frac{\pi}{\omega}-1\right)\varphi\right) \\
&= \left(\frac{\pi}{\omega} \right) \left(\frac{\pi}{\omega}-1 \right) r^{\frac{\pi}{\omega}-2} \left[\cos(\varphi)\cos\left(\left(\frac{\pi}{\omega}-1\right)\varphi\right) + \sin(\varphi)\sin\left(\left(\frac{\pi}{\omega}-1\right)\varphi\right) \right] \\
&= \left(\frac{\pi}{\omega} \right) \left(\frac{\pi}{\omega}-1 \right) r^{\frac{\pi}{\omega}-2} \cos\left(\left(\frac{\pi}{\omega}-2\right)\varphi\right)
\end{aligned}$$

für alle $r \in (0, 1)$ und alle $\varphi \in (0, \omega)$. Seien $C_{11}^2 = C_{22}^2 = \int_0^\omega \sin^2\left(\left(\frac{\pi}{\omega}-2\right)\varphi\right) d\varphi$,
 $C_{12}^2 = C_{21}^2 = \int_0^\omega \cos^2\left(\left(\frac{\pi}{\omega}-2\right)\varphi\right) d\varphi$. Es gilt für alle $i, j \in \{1, 2\}$

$$\|H_{ij}\|_2^2 = \left(\frac{\pi}{\omega}\right)^2 \left(\frac{\pi}{\omega}-1\right)^2 \underbrace{C_{ij}^2}_{>0} \int_0^1 r^{2\left(\frac{\pi}{\omega}-2\right)} r dr = \frac{\left(\frac{\pi}{\omega}\right)^2 \left(\frac{\pi}{\omega}-1\right)^2}{2} \left[r^{2\left(\frac{\pi}{\omega}-1\right)} \right]_{r=0}^{r=1} = \infty,$$

wegen $\frac{\pi}{\omega} < 1$ (stumpfer Mittelpunktswinkel).

Im Fall eines spitzen Mittelpunktswinkels ($0 < \omega < \pi$) liest man aus (7) ab, dass der Gradient beschränkt und erst recht quadratintegabel ist. Auch die zweiten Ableitungen sind quadratintegabel.

□

Aufgabe 11:

Betrachten Sie die lineare Abbildung $L : \mathbb{R}^{d+1} \rightarrow \mathbb{R}^{d-1}$ definiert durch

$$(Lv)_j = b_j v_{j-1} - a_j v_j + c_j v_{j+1} \quad (j \in \{1, \dots, d-1\}).$$

Dabei ist $d \geq 2$ und die Koeffizienten erfüllen $b_j, c_j > 0$ und $a_j \geq b_j + c_j$ für alle $j \in \{1, \dots, d-1\}$.

(a) Beweisen Sie das folgende *diskrete Maximumprinzip*:

Wenn eine nicht-negative maximale Komponente

$$v_{j^*} = \max_{j \in \{0, \dots, d\}} v_j \geq 0$$

des Vektors $v = (v_0, \dots, v_d)^T \in \mathbb{R}^{d+1}$ mit $Lv \geq 0$ einen *inneren Index*

$$1 \leq j^* \leq d-1$$

trägt, so gilt $v_0 = v_1 = \dots = v_d$.

- (b) Beweisen Sie die *inverse Monotonie* von $-L$:
 Wenn für die Vektoren $u, v \in \mathbb{R}^{d+1}$ die Bedingungen

$$-Lu \leq -Lv \quad \text{und} \quad u_0 \leq v_0, \quad u_d \leq v_d$$

erfüllt sind, so gilt $u \leq v$.

Lösung:

- (a) Nach Voraussetzung gilt $(Lv)_j \geq 0$ für alle $j \in \{1, \dots, d-1\}$. Für $j = j^*$ gilt also insbesondere

$$b_{j^*}v_{j^*-1} + c_{j^*}v_{j^*+1} \geq a_{j^*} \underbrace{v_{j^*}}_{\geq 0} \geq (b_{j^*} + c_{j^*})v_{j^*}.$$

Dies ist äquivalent zu

$$\underbrace{b_{j^*}}_{>0} \underbrace{(v_{j^*-1} - v_{j^*})}_{\leq 0} + \underbrace{c_{j^*}}_{>0} \underbrace{(v_{j^*+1} - v_{j^*})}_{\leq 0} \geq 0.$$

Eine Summe zweier nicht-positiver Zahlen kann aber nur dann nicht-negativ sein, wenn beide Zahlen Null sind. Daraus folgt

$$v_{j^*-1} = v_{j^*} = v_{j^*+1}.$$

Durch induktive Anwendung dieses Arguments folgt die Behauptung.

- (b) Annahme zum Widerspruch: $u \not\leq v$

Dann existiert ein $j_0 \in \{0, \dots, d\}$ mit $u_{j_0} > v_{j_0}$. Definiere $w = u - v$. Wegen der Annahme, gilt für jede maximale Komponente w_{j^*} von w

$$w_{j^*} = \max_{j \in \{0, \dots, d\}} w_j \geq w_{j_0} > 0.$$

Da $w_0 = u_0 - v_0 \leq 0$ und $w_d = u_d - v_d \leq 0$, muss j_0 ein innerer Index sein. Schließlich gilt $Lw = Lu - Lv \geq 0$. Nach Teilaufgabe (a) gilt dann aber:

$$0 \geq w_0 = \dots = \underbrace{w_{j_0}}_{>0} = \dots = w_d$$

Also muss $u \leq v$ gelten.

□